



T.C.

**BATMAN ÜNİVERSİTESİ
FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ**

**ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARINDA
LOKAL OLMAYAN ELİPTİK
DENKLEMLERİN BİR SINIFI**

Berat SÜER

YÜKSEK LİSANS

Matematik Anabilim Dalını

**Kasım-2019
BATMAN
Her Hakkı Saklıdır**

TEZ KABUL VE ONAYI

Berat SÜER tarafından hazırlanan “Orlicz-Sobolev Uzaylarında Lokal Olmayan Eliptik Denklemlerin Bir Sınıfı” adlı tez çalışması 21/11/2019 tarihinde aşağıdaki jüri üyeleri tarafından oy birliği ile Batman Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Matematik Anabilim Dalı’nda YÜKSEK LİSANS olarak kabul edilmiştir.

Jüri Üyeleri

Başkan

Doç. Dr. Zehra YÜCEDAĞ

Danışman

Dr. Öğr.Üyesi Veyis TURUT

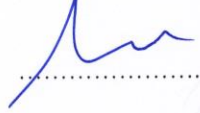
Üye

Doç. Dr. Hasan DALMAN

İmza







Yukarıdaki sonucu onaylarım.

Prof. Dr. Sahnaz TIGREK
FBE Müdürü

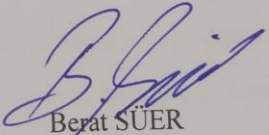


TEZ BİLDİRİMİ

Bu tezdeki bütün bilgilerin etik davranış ve akademik kurallar çerçevesinde elde edildiğini ve tez yazım kurallarına uygun olarak hazırlanan bu çalışmada bana ait olmayan her türlü ifade ve bilginin kaynağına eksiksiz atıf yapıldığını bildiririm.

DECLARATION PAGE

I hereby declare that all information in this document has been obtained and presented in accordance with academic rules and ethical conduct. I also declare that, as required by these rules and conduct, I have fully cited and referenced all material and results that are not original to this work.


Berat SÜER
21/11/2019

ÖZET

YÜKSEK LİSANS TEZİ

ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARINDA LOKAL OLMAYAN ELİPTİK DENKLEMLERİN BİR SINIFI

Berat SÜER

**Batman Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü
Matematik Anabilim Dalı**

Danışman: Dr.Öğr.Üyesi Veyis TURUT

2019, 70 Sayfa

Jüri

**Dr.Öğr.Üyesi Veyis TURUT
Doç.Dr. Zehra YÜCEDAĞ
Doç.Dr. Hasan DALMAN**

İlk bölümde çalışılan konu ile ilgili temel kavramlara notasyonlara, teoremlere ve işlenecek konuları ilgilendiren Lebesgue ve Sobolev uzayına yer verilmiştir.

İkinci bölümde Orlicz uzayları ve Orlicz-Sobolev uzayları ve bu uzaylarla ilişkili temel kavramlar, notasyon ve teoremler ele alınmıştır.

Üçüncü bölümde varyasyonel yaklaşım konu edinmiştir. Varyasyonel yaklaşımla ilgili tanım ve teoremlere yer verilmiştir. Varyasyonel yaklaşım bu tez çalışmasına konu olan problemin analizinde kullandığımız bir yöntemdir.

Dördüncü bölüm tez çalışmasının orijinal kısmıdır. Bu bölümde Dirichlet sınır koşulları altında ve Orlicz-Sobolev uzaylarında lokal olmayan bir eliptik denklemin bazı sınıflarının çözümleri ele alınmıştır. Varyasyonel yaklaşım uyguluyarak bu denkleme karşılık gelen enerji fonksiyonelinin yerel minimum olan aşıkâr çözümleri elde edilmiştir.

Anahtar Kelimeler: Ginzburg-Landau enerjisi, Lokal olmayan eliptik denklemler, Mountain-Pass teoremi, Orlicz-Sobolev uzayları, Varyasyonel yaklaşım,

ABSTRACT

MS THESIS

**A CLASS OF NONLOCAL ELLIPTIC EQUATIONS IN ORLICZ-SOBOLEV
SPACES
Berat SÜER**

**THE GRADUATE SCHOOL OF NATURAL AND APPLIED SCIENCE OF
BATMAN UNIVERSITY
THE DEGREE OF MASTER OF SCIENCE
IN MATHEMATIC**

Advisor: Asst. Prof. Dr. Veyis TURUT

2019, 70 Pages

Jury

Asst. Prof. Dr. Veyis TURUT

Assoc.Prof.Dr. Zehra YÜCEDAĞ

Assoc.Prof.Dr. Hasan DALMAN

In the first chapter, the basic concepts related to the subject, notations, theorems and Lebesgue and Sobolev spaces related to the topics to be studied are given.

In the second chapter, Orlicz spaces and Orlicz-Sobolev spaces and basic concepts, notation and theorems related to these spaces are discussed.

In the third chapter, we investigate the variational approach. Definitions and theorems related to the variational approach are given. The variational approach is a method used in the analysis of the problem that is the subject of this thesis.

The fourth chapter contains the original part of this thesis. In this chapter, we consider solutions of some classes of a nonlocal elliptic equation under the Dirichlet boundary conditions and in Orlicz-Sobolev spaces. Applying the variational approach to this equation gives trivial solutions, which are local minimum, for the corresponding energy functional.

Keywords: Ginzburg-Landau energy, Mountain-Pass theorem, Nonlocal elliptic equations, Orlicz-Sobolev spaces, Variational approach.

TEŞEKKÜR

Maddi ve manevi olarak her zaman desteklerini yanımda hissettiğim ANNEME, BABAMA ve beni cesaretlendiren EŐİME,

Yüksek lisans öğrenimim ve tez çalışmam süresince tüm bilgilerini benimle paylaşmaktan kaçınmayan, her türlü konuda desteğini benden esirgemeyen ve tezimde emeği olan Sayın Hocam Doç. Dr. Mustafa AVCİ'ya,

Çalışmam sırasında kıymetli bilgi, birikim, zaman ve tecrübeleri ile bana yol gösterici ve destek olan değerli danışman hocam sayın Dr. Öğr. Üyesi Veyis TURUT'a sonsuz teşekkür ve saygılarımı sunarım.

Berat SÜER
BATMAN-2019

İÇİNDEKİLER

ÖZET	iv
ABSTRACT	v
TEŞEKKÜR	vi
İÇİNDEKİLER	vii
SİMGELER VE KISALTMALAR	ix
1. GİRİŞ	1
1.1. Normlu Uzay ve İç Çarpım Uzayı	1
1.2. Operatörler	6
1.3. Sürekli Fonksiyonlar Uzayı	8
1.4. Differansiyellenebilir Fonksiyon Uzayı.....	8
1.5. Lebesgue Ölçüm ve Ölçülebilir Fonksiyon	11
1.6. Lebesgue Uzayı ($L^p(\Omega)$)	13
1.7. Sobolev Uzayı ($W^{m,p}(\Omega)$)	14
2. ORLICZ UZAYLARI VE ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARI	19
2.1. Giriş	19
2.2. N-Fonksiyonu	19
2.3. Orlicz Uzayları.....	23
2.4. Orlicz-Sobolev Uzayları	26
3. DİFERANSİYEL DENKLEMLER İÇİN VARYASYONEL YAKLAŞIM	28
3.1. Temel Kavramlar	28
3.2. Varyasyonel Yaklaşım.....	35
4. ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARINDA LOKAL OLMAYAN ELİPTİK DENKLEMLERİN BİR SINIFI	37
4.1. Giriş	37
4.2. Temel kavramlar	38
4.3. Temel Sonuçlar	41
4.4. Örnekler	51
5. SONUÇLAR VE ÖNERİLER	55
5.1 Sonuçlar	55
5.2 Öneriler	55
KAYNAKLAR	56

ÖZGEÇMİŞ	60
-----------------------	-----------

SİMGELER VE KISALTMALAR

Simgeler

\bar{A}	:	A kümesinin kapanışı
A^c	:	A kümesinin tümleyeni
$B_r(x)$:	x merkezli r yarıçaplı açık yuvar
$B_r[x]$:	x merkezli r yarıçaplı kapalı yuvar
$B(\Omega)$:	Ω bölgesinde tanımlı tüm sınırlı ölçülebilir fonksiyonların kümesi
$C(\Omega)$:	Ω bölgesinde sürekli fonksiyonlar uzayı
$C^{0,1}(\bar{\Omega})$:	Lipschitz-sürekli fonksiyonlarından oluşan fonksiyon sınıfı
$C_0^\infty(\Omega)$:	Ω bölgesindeki kompakt desteğe sahip fonksiyonların oluşturduğu fonksiyon sınıfı
$C^m(\Omega)$:	Kısmi türevleri sürekli olan fonksiyonların oluşturduğu vektör uzayı
$C^m(\bar{\Omega})$:	$C_B^m(\Omega)$ uzayının kapalı alt uzayı
$D^\alpha u$:	$D^\alpha u = \frac{\partial^{ \alpha } u}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_N^{\alpha_N}}$ Kısmi türev operatörü, $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_N) \in N_0^N$ ve $ \alpha = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_N$
$ess \sup_{x \in \Omega} u(x) $:	$ u(x) $ in Ω bölgesindeki esas (essential) supremumu
$L^p(\Omega)$:	Ω bölgesinde p.kuvvetten integrallenebilir ölçülebilir fonksiyonlar uzayı (Lebesgue uzayı)
$\tilde{L}_\Phi(\Omega)$:	Ω üzerinde tanımlı Orlicz sınıfı, $\tilde{L}_\Phi(\Omega) = \{u : \Omega \rightarrow R \text{ ölçülebilir; } \int_\Omega \Phi(u(x)) dx < \infty\}$
$L_{loc}^1(\Omega)$:	lokal integrallenebilir fonksiyonlar sınıfı
p'	:	p nin eşleniği $\left(p' = \frac{p}{p-1} \right)$
p^*	:	Sobolev kritik kuvveti
R^n	:	n -Boyutlu Euclid (Öklid) Uzayı
$S_r(x)$:	x merkezli r yarıçaplı küre

$\ u\ $:	u nun normu
$\ u\ _{\Phi}$:	u nun Luxemburg normu
$\ \cdot\ _X$:	X normlu uzayında tanımlanan norm
$u_n \rightarrow u$:	Norm (Güçlü) Yakınsama
$u_n \rightharpoonup u$:	Zayıf yakınsama
X^*	:	X uzayının duali
X^{**}	:	X uzayının ikinci duali
$Vol(\Omega)$:	Ω nın hacmi
$W^{m,p}(\Omega)$:	Sobolev uzayı, $W^{m,p}(\Omega) := \{u \in L^p(\Omega) : D^\alpha u \in L^p(\Omega), 0 \leq \alpha \leq m\}$
$(W^{1,\Phi}(\Omega))^*$:	$W^{1,\Phi}(\Omega)$ nin (sürekli) dual uzayı
Ω	:	R^N de açık bölge
$ \Omega $:	$\Omega \subset R^N$ bölgesinin Lebesgue ölçümü
$\bar{\Phi}$:	Φ nin eşleniği
∇	:	Gradient
$\Delta_p(\cdot)$:	p -Laplaceoperatörü,
		$\Delta_p u := \operatorname{div}(\nabla u ^{p-2} \nabla u); \nabla u = \sqrt{\sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial u}{\partial x_i}\right)^2}$
\hookrightarrow	:	Gömme
\xrightarrow{z}	:	Zayıf yakınsama
$\subset\subset$:	Kompakt alt küme

Kısaltmalar

div	:	Diverjans
hhh	:	Hemen hemen her yerde
PS	:	Palais -Smale
Δ_2	:	Delta iki koşulu

1. GİRİŞ

Bu bölümde, çalışmamızda kullanılacak temel bazı kavramlara, tanım ve teoremlere değinilecektir. Ayrıca, bu bölümde Orlicz uzaylarının özel bir sınıfı olan Lebesgue ve Sobolev uzaylarına değinilecektir.

1.1. Normlu Uzay ve İç Çarpım Uzayı

Tanım 1.1.1. X boş olmayan bir küme ve F cismi R veya C olsun. Ayrıca, $x, y, z \in X$ ve $\alpha, \beta \in F$ için X de

$$\begin{array}{ll} + : X \times X \rightarrow X & \square X \times F \rightarrow X \\ (x, y) \rightarrow x + y & (\alpha, x) \rightarrow \alpha x \end{array}$$

işlemleri tanımlansın. Eğer "+" ve "." işlemleri için

i) $x + (y + z) = (x + y) + z$

ii) $x + y = y + x$

iii) $x + 0 = x$

iv) $x + (-x) = 0$

v) $\alpha(\beta x) = (\alpha\beta)x$

vi) $1.x = x$

vii) $\alpha(x + y) = \alpha x + \alpha y$

viii) $(\alpha + \beta)x = \alpha x + \beta x$

özellikleri sağlanıyorsa X 'e F cismi üzerinde bir vektör uzayı veya lineer uzayı denir.

Tanım 1.1.2. X bir F cismi üzerinde vektör uzayı olsun. Bu vektör uzayda

$$\begin{array}{l} \|\cdot\| : X \rightarrow R \\ x \rightarrow \|x\| \end{array}$$

şeklinde tanımlanan fonksiyon, her $x_1, x_2 \in X$ ve $\lambda \in F$ için

i) $\|x_1\| \geq 0$; $\|x_1\| = 0 \Leftrightarrow x_1 = 0$

ii) $\|\lambda x_1\| = |\lambda| \|x_1\|$

iii) $\|x_1 + x_2\| \leq \|x_1\| + \|x_2\|$

özelliklerini sağlıyorsa, bu fonksiyona X vektör uzayı üzerinde norm adı verilir ve $(X, \|\cdot\|_X)$ ikilisine de bir *normlu uzay* denir. X vektör uzayı üzerinde birden fazla norm tanımlanabilir.

$(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzay ve $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ bir metrik uzay olmak üzere,

$$d(x, y) = \|x - y\|$$

ile tanımlı d fonksiyonuna $\|\cdot\|$ normu tarafından indirgenen (genelleştirilen, üretilen) metrik adı verilir. Böylece, her normlu uzaydan kendi normu ile indirgenen metrik altında bir metrik uzay olduğu sonucu elde edilir. Ancak, her normdan bir metrik üretmesine karşılık her metrikten bir norm üretilmez.

Tanım 1.1.3 $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzay olmak üzere, herhangi bir $x \in X$ ve $r > 0$ sayısı için;

$B_r(x) = \{y \in X : \|x - y\|_X < r\}$ kümesine, x merkezli r yarıçaplı bir açık yuvar (açık top),

$B_r[x] = \{y \in X : \|x - y\|_X \leq r\}$ kümesine, x merkezli r yarıçaplı bir kapalı yuvar (kapalı top) ve

$S_r(x) = \{y \in X : \|x - y\|_X = r\}$ kümesine de x merkezli r yarıçaplı bir küre denir.

$A \subset X$ olmak üzere, her $x \in A$ için $B_r(x) \subset A$ olacak şekilde bir pozitif r sayısı bulunabiliyorsa A ya açık küme denir.

Tanım 1.1.4. $(X, \|\cdot\|_X)$ bir normlu uzay ve (x_n) bu uzayda bir dizi olsun. Her $\varepsilon > 0$ sayısına karşılık her $n, m < N_\varepsilon$ için $\|x_n - x_m\|_X < \varepsilon$ olacak biçimde ε 'a bağlı bir N_ε pozitif tamsayı varsa, (x_n) dizisine bir *Cauchy dizisi* denir.

Reel sayılarda yakınsaklık kavramını düşündüğümüzde yukarıdaki tanım $n, m \rightarrow \infty$ olduğunda $\|x_n - x_m\|_X \rightarrow 0$ olmasıyla denktir.

Tanım 1.1.5. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzayındaki her Cauchy dizisi yakınsak ise bu uzaya *tam uzay* denir. Bir normlu vektör uzayı, normdan indirgenen metrik ile tam ise bu uzaya *Banach uzayı* olarak adlandırılır.

Tanım 1.1.6. Bir X vektör uzayında tanımlı skaler değerli fonksiyona *fonksiyonel* adı verilir. Bu fonksiyonel,

$$f(\beta_1 x_1 + \beta_2 x_2) = \beta_1 f(x_1) + \beta_2 f(x_2) \quad ; x_1, x_2 \in X \text{ ve } \beta_1, \beta_2 \in F$$

koşulu altında bir lineer dönüşümdür.

Tanım 1.1.7. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzayında tanımlı bütün lineer ve sürekli fonksiyonellerin oluşturduğu uzaya X normlu *uzayının duali* denir ve X^* veya X' sembollerinden biri ile gösterilir.

Bu uzay,

$$(u+v)(x) = u(x) + v(x) \text{ ve } (cu)(x) = cu(x); \quad u, v \in X^*, x \in X, c \in C,$$

ile tanımlanan noktasal toplam ve çarpma işlemleri ile bir vektör uzayı olur. Bu durumda, bu uzayda herhangi bir $u \in X^*$ elemanının normu

$$\|u\|_{X^*} = \sup_{x \in X, x \neq 0} \frac{|u(x)|}{\|x\|_X}$$

şeklinde tanımlanır ve bu norm altında X^* uzayı da *Banach* uzayı olur. Böylece, X^* uzayı da normlu vektör uzayı olduğundan bu uzayın da dual uzayı tanımlanabilir.

Tanım 1.1.8. X^* bir normlu uzay olmak üzere, $(X^*)^* = X^{**}$ ile tanımlanan lineer vektör uzayına X normlu uzayın *ikinci duali* denir ve X^{**} uzayı da bir *Banach* uzayı olur.

Sabit bir $x \in X$ elemanı ve $u \in X^*$ için

$$h: X^* \rightarrow R(\text{veya } C)$$

$$u \rightarrow h_x(u) = u(x)$$

$$\alpha_x(u) = f(x)$$

Şeklinde bir h_x fonksiyoneli tanımlansın. Bu durumda, her $x \in X$ değerine karşılık bir tek sınırlı lineer fonksiyonel karşılık geleceğinden

$$T: X \rightarrow X^{**}$$

$$x \rightarrow T(x) = h_x(u)$$

şeklinde tanımlanan dönüşüme *kanonik dönüşüm* denir. Eğer, T dönüşümü üzerine ise bu durumda X uzayına *yansımali (refleksif) uzay* dedi verilir. Eğer, X uzayı yansımali uzay ise $X = X^{**}$ eşitliği vardır.

Tanım 1.1.9. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu bir uzay ve (x_n) bu uzayda bir dizi olmak üzere,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - x_0\|_X = 0$$

olacak şekilde bir $x_0 \in X$ elemanı bulunabiliyorsa bu (x_n) dizisine norma göre *yakınsak dizi* veya *güçlü yakınsak dizi* denir ve bu yakınsama $x_n \rightarrow x$ şeklinde gösterilir.

Tanım 1.1.10. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzayında tanımlanan iki farklı norm $\|\cdot\|_{1,X}$ ve $\|\cdot\|_{2,X}$ olsun.

Eğer, her $x \in X$ ve $\alpha, \beta > 0$ için

$$\alpha \|x\|_{2,X} \leq \|x\|_{1,X} \leq \beta \|x\|_{2,X}$$

olacak şekilde α, β reel sayıları varsa, $\|\cdot\|_{1,X}$ ve $\|\cdot\|_{2,X}$ normlarına *denk normlar* denir.

Tanım 1.1.11. X ve Y iki normlu uzay olsun. Eğer, her $x \in X$ için

$$\|L(x)\|_Y = \|x\|_X$$

Eşitliğini sağlayan ve X uzayını Y uzayı üzerine dönüştüren 1-1 lineer bir L operatörü varsa X ve Y normlu uzaylarına *izometrik olarak izomorfizma* denir ve $X \cong Y$ ile gösterilir. Bu durumda, L operatörüne de X ve Y normlu uzayları arasında *izometrik izomorfizma* adı verilir. Ayrıca, izometrik olarak izomorf olan uzaylar aynı uzaylar olarak kabul edilir.

Tanım 1.1.12. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu bir uzay ve A, X uzayının bir alt kümesi olmak üzere $\bar{A} = X$ oluyorsa A kümesi X uzayında *yoğundur* denir. Bununla birlikte $A, B \subset X$ olan iki küme olmak üzere, her $\varepsilon > 0$ sayısı ve her bir $x \in B$ için

$$\|x - y\|_X < \varepsilon$$

olacak şekilde bir $y \in A$ elemanı mevcut ise A kümesi B kümesin de *yoğundur* denir.

Tanım 1.1.13. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu bir uzay olmak üzere, X 'in $A \subset X$ olacak şekilde sayılabilir yoğun bir A alt kümesi varsa $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzayına *ayrılabilir uzay* denir.

Tanım 1.1.14. X bir F cismi (R veya C) üzerinde bir vektör uzay ve bu uzayda

$$\langle \cdot, \cdot \rangle: X \times X \rightarrow F$$

dönüşümü tanımlansın. Eğer, her $x, y, z \in X$ ve $\alpha, \beta \in F$ için

i) $\langle x, x \rangle \geq 0$; $\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$

ii) $\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle}$ ($K = C$ olduğunda \bar{c} , c sayısının kompleks eşleniği),

iii) $\langle \alpha x + \beta y, z \rangle = \alpha \langle x, z \rangle + \beta \langle y, z \rangle$

özelliklerini sağlayan $\langle \cdot, \cdot \rangle$ dönüşüme *bir iç çarpım* ve $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ikilisine de *bir iç çarpım uzayı* (veya ön Hilbert uzayı) adı verilir. Eğer F cismi Reel sayılar cismi olarak alınırsa **ii**) özelliği $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$ olur.

$(X, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ bir iç çarpım uzayındaki bir $x \in X$ elemanının normu

$$\|x\|_X = \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}}$$

olarak tanımlanır.

Tanım 1.1.15. Bir $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ iç çarpım uzayındaki her Cauchy dizisi, bu uzaydaki bir elemana yakınsıyorsa, yani $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ iç çarpım uzayı bir Banach uzayı ise $(X, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ uzayına *Hilbert uzayı* denir.

Tanım 1.1.16. N -boyutlu R^N , reel Euclid uzayındaki iç çarpımı her $x = (x_1, \dots, x_N), y = (y_1, \dots, y_N) \in R^N$ için

$$\langle x, y \rangle = x \cdot y = \sum_{i=1}^N x_i y_i$$

olarak tanımlanır. Bir $x = (x_1, \dots, x_N) \in R^N$ elemanının normu ise

$$|x| = \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{i=1}^N x_i^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

şeklindedir ve R^N uzayı, “ \cdot ” iç çarpımı altında bir Hilbert uzayıdır.

Tanım 1.1.17. X üzerindeki en zayıf topoloji, X normlu uzayı üzerindeki zayıf topoloji (*weak topology*) olur. Bu topoloji ile X^* dual uzayındaki her fonksiyon altında süreklilik korunur ve X uzayı sonlu boyutlu olmadıkça X uzayı üzerindeki zayıf topoloji, norm topolojiden daha zayıftır.

Tanım 1.1.18. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzay ve (x_n) bu uzayda bir dizi olsun. Eğer, her $f \in X^*$ için $n \rightarrow \infty$ iken

$$f(x_n) \rightarrow f(x)$$

olacak şekilde bir $x \in X$ varsa o zaman (x_n) dizisine x 'e *zayıf yakınsaktır* denir ve

$x_n \rightharpoonup x$ veya $x_n \xrightarrow{z} x$ ile gösterilir.

Teorem 1.1.19. $(X, \|\cdot\|_X)$ normlu uzayında bir dizi (x_n) ve $x \in X$ olmak üzere,

- i) $x_n \xrightarrow{z} x$ ise $x \in X$ elemanı tektir,
- ii) $x_n \xrightarrow{z} x$ ise $(\|x_n\|_X)$ dizisi sınırlıdır.
- iii) $x_n \xrightarrow{z} x$ ise (x_n) dizisinin her alt dizisi de $x \in X$ ya zayıf yakınsaktır,
- iv) $x_n \rightarrow x \Rightarrow x_n \rightharpoonup x$ (bu önermenin tersi genel olarak doğru değildir),
- v) $\text{Boy}X < \infty$ ise $x_n \rightarrow x \Leftrightarrow x_n \xrightarrow{z} x$ olur (Musayev ve Alp, 2000).

Tanım 1.1.20. X normlu uzay ve $A \subset X$ olmak üzere, A kümesindeki elemanlar ile oluşan herhangi bir dizi, X de yakınsak olan (A kümesindeki bir eleman yakınsayan) bir alt diziyeye sahip ise A kümesine bir *dizisel kompakt* denir. Eğer A kümesinin kapanışı \bar{A} , X normlu uzayında kompakt ise A kümesine X de *önkompakt* denir. A kümesindeki elemanlar ile oluşan herhangi bir dizi, X normlu uzayında zayıf yakınsak olan (A daki bir elemana yakınsayan) bir alt diziyeye sahipse A kümesine *zayıf dizisel kompakt* denir.

Teorem 1.1.21. Bir $(X, \|\cdot\|_X)$ Banach uzayı yansımalıdır ancak ve ancak X deki bir

$$B_1[0] = \{x \in X : \|x\|_X \leq 1\}$$

kapalı yuvarı kompakttır (Musayev ve Alp, 2000).

1.2. Operatörler

Tanım 1.2.1. X ve Y normlu uzaylar olmak üzere, $L: D_L \subset X \rightarrow Y$ dönüşümü her bir $x \in D_L$ elemanını

$$L(x) = Lx = y$$

şeklinde Y uzayında bir tek y elemanına eşleştiriyorsa, L 'e X üzerinde tanımlanmış bir *operatör* veya *dönüşüm* denir. D_L 'e de L operatörünün *tanım kümesi* denir.

Tanım 1.2.2. X ve Y aynı F cismi üzerinde iki lineer uzay ve $L: X \rightarrow Y$ bir operatörü olsun. Eğer L operatör her $x_1, x_2 \in X$ ve $c_1, c_2 \in F$ için

$$L(c_1x_1 + c_2x_2) = c_1Lx_1 + c_2Lx_2$$

koşulunu sağlanıyorsa L 'e *lineer operatör* denir.

Tanım 1.2.3. X ve Y iki normlu uzay ve bu uzaylar üzerinde $L: X \rightarrow Y$ operatörü verilsin. Eğer her $(x_n) \subset X$ dizisi için $n \rightarrow \infty$ iken

$$\|x_n - x\|_X \rightarrow 0 \Rightarrow \|Lx_n - Lx\|_Y \rightarrow 0$$

oluyorsa L operatörü $x \in X$ noktasında *sürekli* denir. Ayrıca, L operatörü X uzayında her noktada sürekli ise L operatörü X üzerinde *sürekli* denir.

Tanım 1.2.4. X ve Y iki normlu uzay ve $L: X \rightarrow Y$ operatör olmak üzere, her $x \in X$ için

$$\|Lx\|_Y \leq k \|x\|_X \quad (1.1)$$

olacak şekilde $k > 0$ sabit reel sayısı varsa L operatörüne X üzerinde *sınırlı* denir. Ayrıca (1.1) eşitsizliğini sağlayan k reel sayılarının infimumuna L operatörünün *normu* denir ve bu norm aşağıdaki şekilde tanımlanır;

$$\|L\| := \sup_{x \in X, x \neq 0} \frac{\|Lx\|_Y}{\|x\|_X}$$

Tanım 1.2.5. X ve Y normlu uzayları, $L: X \rightarrow Y$ operatörü ve X uzayının sınırlı bir A alt kümesi verilsin. Eğer $L(A)$, Y uzayında ön kompakt ise L operatörüne *kompakt operatör* denir. Eğer L operatörü sürekli ve kompakt ise o zaman L operatörüne *tamamen sürekli operatör* denir.

Her kompakt operatör sınırlı, her sınırlı lineer operatör sürekli olduğundan her kompakt lineer operatör tamamen sürekli olur.

Tanım 1.2.6. X ve Y normlu uzaylar olsun. Eğer,

i) X uzayı, Y uzayının alt uzayı,

ii) Her $x \in X$ için, $I: X \rightarrow Y$, $I(x) = x$ şeklinde tanımlanan I birim operatörü

(gömme operatörü) sürekli ise, X uzayı Y uzayına gömülür ve bu gömülme

$$X \rightarrow Y$$

veya $X \hookrightarrow Y$ biçiminde gösterilir. I birim operatörü lineer olduğundan (ii) koşulu, her $x \in X$ için

$$\|Ix\|_Y \leq k \|x\|_X$$

olacak şekilde bir pozitif k sabitinin varlığına denktir. Ayrıca, eğer I birim operatörü kompakt ise, yani I sürekli ve X uzayına kompakt gömülür.

1.3. Sürekli Fonksiyonlar Uzayı

Tanım 1.3.1. Ω, R^N de açık bölge olsun. Bu bölge üzerinde tanımlı bütün sürekli fonksiyonların oluşturduğu kümeye *sürekli fonksiyonlar uzayı* denir ve $C^0(\Omega)$ ile gösterilir, yani

$$C^0(\Omega) := \{f : \Omega \rightarrow R^N; f \text{ fonksiyonu sürekli}\}.$$

Bu uzay üzerinde tanımlanan norm;

$$\|f\|_{C^0(\Omega)} = \sup_{x \in \Omega} |f(x)| < \infty$$

olup ve bu norm altında $C^0(\Omega)$ uzayı bir Banach uzayıdır. $\|\cdot\|, R^N$ 'da tanımlanan normdur.

Tanım 1.3.2. f, R^N nin Ω açık bölgesi üzerinde tanımlı bir fonksiyon olmak üzere, her $x, y \in \Omega$ için

$$|f(x) - f(y)| \leq L|x - y|$$

olacak şekilde bir $L = L(f) \geq 0$ sabiti varsa, f fonksiyonu *Lipschitz koşulunu* sağlar veya *Lipschitz-sürekli* denir. $C^{0,1}(\bar{\Omega})$ ile Lipschitz-sürekli fonksiyonların oluşturduğu fonksiyon sınıfı gösterilir.

1.4. Differansiyellenebilir Fonksiyon Uzayı

Tanım 1.4.1. $\beta = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_N)$ negatif olmayan β_i 'lerin N -bileşenlisi ise β 'ya *çoklu-indis* denir ve $|\beta| = \sum_{i=1}^N \beta_i$ şeklinde yazılır.

Buna göre $1 \leq i \leq N$ için $D_i = \frac{\partial}{\partial x_i}$ olmak üzere $D^\beta = D^{\beta_1} D^{\beta_2} \dots D^{\beta_N}$ olup,

$$D^\beta f(x) = \frac{\partial^{|\beta|} f(x)}{\partial x_1^{\beta_1} \dots \partial x_N^{\beta_N}} = D^{\beta_1} f(x) D^{\beta_2} f(x) \dots D^{\beta_N} f(x),$$

ifadesine $|\beta|$. mertebeden bir diferansiyel operatör belirtir.

Tanım 1.4.2. Bir $A \subset R^N$ kümesinin kapanışı \bar{A} olmak üzere, Ω, R^N nin bir bölgesi için $\bar{A} \subset \Omega$ ve \bar{A} kümesi R^N in kompakt bir alt kümesi oluyorsa, bu durum $\bar{A} \subset\subset \Omega$

ile gösterilir. R^N de tanımlı ve sonlu bir bölge dışında kendisi ve bütün mertebeden türevleri sıfır olan fonksiyonların sınıfına *kompakt destekli fonksiyonlar* denir ve

$$\text{supp } u = \overline{\{x \in G : u(x) \neq 0\}}$$

biçiminde tanımlanır. Eğer $\text{supp } u \subset\subset \Omega$ oluyorsa, o zaman u fonksiyonu Ω bölgesinde *kompakt desteğe sahiptir* denir.

Tanım 1.4.3. Ω, R^N de açık bir bölge ve m negatif olmayan herhangi bir tamsayı olsun. Ω bölgesinde, $|\alpha| \leq m$ mertebeye kadar bütün $D^\alpha f$ kısmi türevleri sürekli olan f fonksiyonların oluşturduğu uzay $C^m(\Omega)$ vektör uzayıdır. Böylece,

$$C^\infty(\Omega) = \bigcap_{m=0}^{\infty} C^m(\Omega)$$

yazılabilir. Ayrıca, Ω bölgesinde kompakt desteğe sahip olan ve $C^\infty(\Omega)$ uzayındaki bütün fonksiyonlardan oluşan uzayı $C_0^\infty(\Omega)$ ile gösterilir ve bu uzayın elamanlarına da *test fonksiyonları* denir.

Tanım 1.4.4. Eğer Ω, R^N de açık bir bölge ve m negatif olmayan herhangi bir tamsayı olsun. Ω bölgesinde, $|\alpha| \leq m$ mertebeye kadar bütün $D^\alpha f$ kısmi türevleri sınırlı olduğu $f \in C^m(\Omega)$ fonksiyonların oluşturduğu uzaya $C_B^m(\Omega)$ vektör uzayı adı verilir. Yani,

$$C_B^m(\Omega) := \{f \in C^m(\Omega) : \text{her } x \in \Omega \text{ için } D^\alpha \text{ kısmi türevleri } \Omega \text{ da sınırlıdır, } 0 \leq |\alpha| \leq m\}$$

Olarak yazılabilir. Bu uzayda tanımlanan norm

$$\|f\|_{C_B^m(\Omega)} = \max_{0 \leq |\alpha| \leq m} \sup_{x \in \Omega} |D^\alpha f(x)| \quad (1.2)$$

olup, bu norm altında $C_B^m(\Omega)$ uzayı Banach uzayı olur.

Tanım 1.4.5. Eğer Ω, R^N de açık bir bölge ve m negatif olmayan herhangi bir tamsayı olsun. Ω bölgesinde $0 \leq |\alpha| \leq m$ için $D^\alpha u$ kısmi türevleri sınırlı ve düzgün sürekli olan $u \in C^m(\Omega)$ fonksiyonlarından oluşan uzay $C^m(\bar{\Omega})$ ile gösterilir. Bununla beraber, $C^m(\bar{\Omega}), C_B^m(\Omega)$ uzayının kapalı bir alt uzayı olduğu için $C^m(\bar{\Omega})$ uzayı da (1.2)'de tanımlanan norma ile bir Banach uzayı oluşturur.

Tanım 1.4.6. X ve Y iki Banach uzay olsun. Eğer, $\varphi: X \rightarrow Y$ operatörü her $h \in X$ için

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\|\varphi(x + \delta h) - \varphi(x)\|_Y}{\delta} = Lh$$

olacak şekilde bir L sınırlı lineer operatörü varsa φ 'e $x \in X$ noktasında ve h yönünde *Gâteaux diferansiyellenebilir* denir. Böylece L operatörüne de φ 'nin x noktasındaki *Gâteaux türevi* denir ve $u'(x) = L$ şeklinde gösterilir. Eğer, bu durum her $x \in X$ için sağlanıyorsa u 'a *Gâteaux diferansiyellenebilir* denir.

Teorem 1.4.7. (Ortalama Değer Teoremi)

X bir Banach uzayı ve $x, y \in X$ olsun. Eğer, $\varphi: X \rightarrow Y$ fonksiyoneli *Gâteaux diferansiyellenebilir* ise o zaman

$$\varphi(x + y) - \varphi(x) = \varphi'(x + ty)y$$

olacak şekilde bir $t \in (0,1)$ reel sayısı vardır (Siddiqi, 2004).

Tanım 1.4.8. X ve Y iki Banach uzay ve $x \in X$ olsun. Eğer, $\varphi: X \rightarrow Y$ operatör her $h \in X$ için

$$\lim_{\|h\|_X \rightarrow 0} \frac{\|\varphi(x + h) - \varphi(x) - Lh\|_Y}{\|h\|_X} = 0$$

olacak şekilde bir L sınırlı lineer operatörü varsa φ operatörüne $x \in X$ noktasında *Fréchet diferansiyellenebilir* denir. Burada L 'ye φ operatörünün x noktasındaki *Fréchet türevi* denir ve bu türev $\varphi'(x) = L$ şeklinde gösterilir. Eğer, bu durum her $x \in X$ için mevcut ise φ operatörü *Fréchet diferansiyellenebilir* denir.

$\varphi: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ şeklinde tanımlandığında φ operatörünün x_0 noktasındaki *Fréchet* türevi, Jacobian matrisi olarak da

$$\varphi'(x_0) = \left(\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j} \Big|_{x=x_0} \right)$$

ile gösterilir.

$\varphi: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ şeklinde tanımlandığında ise φ fonksiyoneli x_0 noktasındaki *Fréchet türevi* gradient vektörü ile

$$\varphi'(x_0)h = \nabla \varphi(x_0) \cdot h$$

gibi gösterilir. Yukarıdaki eşitlikte “.” ise R^N de tanımlanmış olan iç çarpımdır. Yukarıdaki tanımlardan da kolayca anlaşılacağı üzere, eğer φ fonksiyonu Fréchet diferansiyellenebilir ise o zaman her $h \in X$ ve $\varepsilon > 0$ için

$$\|\varphi(x+h) - \varphi(x) - \varphi'(x)h\|_Y \leq \varepsilon \|h\|_X$$

eşitsizliği sağlayacak ve $\|h\|_X \leq \delta$ olacak şekilde $\delta_\varepsilon > 0$ sayısı bulunabilir.

Teorem 1.4.9. X ve Y iki Banach uzay ve $\varphi: X \rightarrow Y$ bir operatör olarak verilsin. Eğer φ operatörü $x \in X$ noktasında Fréchet diferansiyellenebilir ise φ operatörü $x \in X$ noktasında süreklidir. Bu teorem, Gâteaux diferansiyellenebilir fonksiyonlar için genelde geçerli değildir (Siddiqi, 2004).

Teorem 1.4.10. Bir fonksiyonel bir noktada Fréchet türeve sahip ise o noktada Gâteaux türevine de sahiptir ve bu iki türev birbirine eşittir (Siddiqi, 2004).

Tanım 1.4.11. X ve Y Banach uzayları ve $\varphi: X \rightarrow Y$ bir operatörü olmak üzere, eğer φ operatörü $x \in X$ noktasında Fréchet diferansiyellenebilir ve φ' Fréchet türevi $x \in X$ noktasında sürekli oluyorsa, φ fonksiyonu $x \in X$ noktasında sürekli Fréchet diferansiyellenebilirdir denir. Eğer, bu durum X uzayındaki her eleman için mevcut ise, φ fonksiyonu sürekli Fréchet diferansiyellenebilirdir denir ve $\varphi \in C^1(X, Y)$ biçiminde gösterilir ($Y = R$ olduğunda $\varphi \in C^1(X, R)$ yerine kısaca $\varphi \in C^1(X)$ kullanılır).

1.5. Lebesgue Ölçüm ve Ölçülebilir Fonksiyon

Tanım 1.5.1. \mathcal{A} , R^N nin altkümelerinin bir sınıfı olmak üzere,

- i) $R^N \in \mathcal{A}$
- ii) $A \in \mathcal{A}$ iken $A^C \in \mathcal{A}$ oluyor (A^C , A nın tümleyen kümesi)
- iii) $A_i \in \mathcal{A}$, $i=1,2,\dots$ iken $\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathcal{A}$

koşullarını sağlayan \mathcal{A} sınıfına bir σ -cebir adı verilir.

Tanım 1.5.2. \mathcal{A} , σ -cebir üzerinde tanımlanan $\mu: \mathcal{A} \rightarrow R^+ \cup \{+\infty\}$ fonksiyonu, \mathcal{A} sınıfındaki ayırık kümelerin bir $\{A_i\}_{i \in N}$ topluluğunun sayılabilir her birleşimi için

$$\forall i \neq k \text{ için } A_i \cap A_k = \emptyset \quad \text{ve} \quad \mu\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} \mu(A_i)$$

Eşitliği mevcut ise, μ fonksiyonuna \mathcal{A} sınıfı üzerinde tanımlanmış bir ölçüm denir.

Tanım 1.5.3. R^N nin alt kümeleri;

i) R^N deki her açık küme \mathcal{A} ya aittir,

ii) Eğer $A \subset B, B \in \mathcal{A}$ ve $\mu(B) = 0$ ise $A \in \mathcal{A}$ ve $\mu(A) = 0$,

iii) $A = \{x \in R^N : a_i \leq x_i \leq b_i, i = 1, 2, \dots, N\}$ ise $A \in \mathcal{A}$ ve $\mu(A) = \prod_{i=1}^{\infty} (b_i - a_i)$,

iv) $x \in R^N$ ve $A \in \mathcal{A}$ için

$$x + A = \{x + y : y \in A\} \in \mathcal{A} \text{ ve } \mu(x + A) = \mu(A)$$

ise μ ölçümü öteleme altında değişmezdir,

bu özelliklere sahip ise σ -cebiri olan bir \mathcal{A} sınıfının varlığı ve bu \mathcal{A} sınıfı üzerinde bir μ ölçümünün varlığı kolaylıkla görülebilir.

Bu özelliklere sahip bir \mathcal{A} sınıfının elemanlarına R^N nin *Lebesgue ölçülebilir altkümeleri*, μ ölçüm fonksiyonuna R^N de *Lebesgue ölçümü* ve $A \in \mathcal{A}$ için $\mu(A)$ gösterimine ise *A kümesinin ölçümü* denir. Bu çalışma boyunca, $\Omega \subset R^N$ bölgesinin Lebesgue ölçümü $|\Omega|$ ile gösterilecektir.

Tanım 1.5.4. $B \subset A \subset R^N$ ve $B \neq \emptyset$ olmak üzere $A - B$ kümesinin her noktasında geçerli olan bir özellik A kümesinin hemen hemen her yerde (h.h.h) geçerli bir özellik adını alır.

Tanım 1.5.5. A ölçülebilir bir küme olmak üzere $f : A \rightarrow B \cup \{\pm \infty\}$ ile tanımlanan bir f fonksiyonu verilsin. Eğer her $r \in R$ için

$$\{x \in A : f(x) > r\}$$

kümesi ölçülebilir ise, f fonksiyonuna *ölçülebilir fonksiyon* denir.

Tanım 1.5.6. Eğer f fonksiyonu ölçülebilir ve reel değerli ise, o zaman f fonksiyonu $f^+ = \max\{f, 0\}$ ve $f^- = -\min\{f, 0\}$ ölçülebilir ve negatif olmayan fonksiyonları cinsinden $f = f^+ - f^-$ olarak yazılabilir. Bir Ω bölgesi üzerinde tanımlanan $\int_{\Omega} f^+(x) dx$ ve $\int_{\Omega} f^-(x) dx$ integrallerinden en az biri sonlu olacak şekilde,

$$\int_{\Omega} f(x) dx = \int_{\Omega} f^+(x) dx - \int_{\Omega} f^-(x) dx$$

Olarak yazılabilir.

Eğer her iki integral de sonlu ise f fonksiyonuna Ω bölgesinde *Lebesgue integrallenebilir* denir. $L^1(\Omega)$, Ω bölgesinde Lebesgue integrallenebilen fonksiyonların oluşturduğu fonksiyon sınıfını temsil eder.

1.6. Lebesgue Uzayı ($L^p(\Omega)$)

Tanım 1.6.1. Ω , R^N de ölçülebilir bir küme ve $1 \leq p < \infty$ olmak üzere

$$L^p(\Omega) := \left\{ u|u : \Omega \rightarrow R \text{ ölçülebilir fonksiyon; } \int_{\Omega} |u(x)|^p dx < \infty \right\}$$

ile tanımlanan fonksiyon uzayına *Lebesgue uzayı* adı verilir. $1 \leq p < \infty$ olmak üzere

$L^p(\Omega)$ uzayında tanımlanan norm

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} := |u|_p = \left(\int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}$$

olup bu norm altında $L^p(\Omega)$ uzayı bir *Banach uzayı* olur.

Tanım 1.6.2. u, Ω bölgesinde ölçülebilir bir fonksiyon olmak üzere h.h.h $|u(x)| \leq M$ olacak şekilde bir M sabiti mevcut varsa u fonksiyonuna *hemen hemen sınırlıdır* denir. Bu şekilde elde edilen M sabitlerinin en büyük alt sınırına $|u|$ 'nin Ω bölgesindeki *esas (essential) supremumu* denir ve $ess \sup_{x \in \Omega} |u(x)|$ ile gösterilir. $L^\infty(\Omega), \Omega$ bölgesinde hemen

hemen sınırlı u fonksiyonlarının oluşturduğu uzayı göstermekte olup, bu uzay

$$\|u\|_{L^\infty(\Omega)} := |u|_\infty = ess \sup_{x \in \Omega} |u(x)|$$

normu ile bir Banach uzayı olur.

Tanım 1.6.3. $1 < p < \infty$ iken $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ ve $1 < q < \infty$ olacak şekilde $q = \frac{p}{p-1}$ sayısına p nin eşleniği (*conjugate*) denir.

Bu durumda, $1 < p < \infty$ olmak üzere $\varphi \in (L^p(\Omega))'$ alınırsa, böylece her $u \in L^p(\Omega)$ için

$$\varphi(u) = \int_{\Omega} u(x)v(x)dx$$

olacak şekilde bir $v \in L^q(\Omega)$ bulunabilir. Ayrıca,

$$|v|_{L^q(\Omega)} = |\varphi|_{(L^p(\Omega))'}$$

normlar arası yukarıdaki ilişki de mevcut olduğundan, $L^p(\Omega) \cong (L^q(\Omega))'$ olduğu görülebilir, yani bu iki uzay izomorfiktir. Dolayısıyla elemanları birbirinden farklı olmasına rağmen, her iki uzay da Banach uzayı olmalarından dolayı aynı kabul edilebilir.

Teorem 1.6.4. (Hölder Eşitsizliği) $1 < p < \infty$ ve $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ olsun. Eğer $u \in L^p(\Omega)$ ve $v \in L^q(\Omega)$ ise, o zaman $uv \in L^1(\Omega)$ olur ve

$$\int_{\Omega} |u(x)v(x)| dx \leq \|u\|_p \|v\|_q$$

eşitsizliği sağlanır (Fan ve Zhao, 2001).

Teorem 1.6.5. $|\Omega| = \int_{\Omega} dx < \infty$ ve $1 \leq p \leq q < \infty$ olmak üzere, $u \in L^p(\Omega)$ ise, o zaman $u \in L^q(\Omega)$ olur ve

$$\|u\|_p \leq |\Omega|^{(1/p)-(1/q)} \|u\|_q$$

eşitsizliği elde edilir. Böylece,

$$L^q(\Omega) \hookrightarrow L^p(\Omega)$$

sürekli gömmesi vardır (Fan, 2003).

Tanım 1.6.6. $L^p(\Omega)$ uzayında $p=2$ alındığında $L^2(\Omega)$ uzayı

$$\langle u, v \rangle = \int_{\Omega} u(x)\overline{v(x)} dx \quad (1.4)$$

iç çarpımı ile Hilbert uzayı olur.

Teorem 1.6.7. Eğer $1 \leq p < \infty$ ise $L^p(\Omega)$ uzayı ayrılabilir ve $C_0(\Omega)$ ile $C_0^\infty(\Omega)$ uzayları $L^p(\Omega)$ uzayında yoğundur. Ayrıca, $L^p(\Omega)$ uzayının yansımalıdır ancak ve ancak $1 < p < \infty$. (Adams, 2003).

1.7. Sobolev Uzayı ($W^{m,p}(\Omega)$)

Tanım 1.7.1. Ω , R^N de bir bölge ve $1 \leq p \leq \infty$ olmak üzere, Ω bölgesinin her bir kompakt alt kümesinde p . kuvvetten integralleri Ω bölgesindeki bütün ölçülebilir fonksiyonlar uzayı $L^p_{loc}(\Omega)$ ile gösterilir. Bu uzay $p=1$ için, lokal integrallenebilir fonksiyonlar sınıfını gösterir.

Tanım 1.7.2. $f \in L^1_{loc}(\Omega)$ ve α çoklu-indisi verilsin. Eğer, her $\phi \in C^\infty_0(\Omega)$ için

$$\int_{\Omega} g \phi dx = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} f D^\alpha \phi dx$$

eşitliği sağlanıyorsa, $g \in L^1_{loc}(\Omega)$ fonksiyonuna f fonksiyonunun α .zayıf türevi denir. Ayrıca, g fonksiyonuna f fonksiyonunun *genelleştirilmiş türevi* denir ve $g = D^\alpha f$ şeklinde gösterilir.

Tanım 1.7.3. Ω , R^N de bir bölge, m negatif olmayan bir tamsayı ve $1 \leq p \leq \infty$ olmak üzere,

$$W^{m,p}(\Omega) := \{u \in L^p(\Omega) : D^\alpha u \in L^p(\Omega), 0 \leq |\alpha| \leq m\}$$

şeklinde tanımlanan uzaya *Sobolev uzayı* denir. Yani, kendisi ve m . mertebeye kadar bütün genelleştirilmiş türevleri $L^p(\Omega)$ uzayında olan fonksiyonlar uzayına *Sobolev uzayı* denir. $W^{m,p}(\Omega)$ uzayı

$$1 \leq p < \infty \text{ için } \|u\|_{W^{m,p}(\Omega)} := \|u\|_{m,p} = \left(\sum_{0 \leq |\alpha| \leq m} |D^\alpha u|_p^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

ve

$$p = \infty \text{ için } \|u\|_{W^{m,p}(\Omega)} := \|u\|_{m,\infty} = \max_{0 \leq |\alpha| \leq m} |D^\alpha u|_\infty$$

tanımlanan normlar ile bir Banach uzayı olur.

Tanım 1.7.4. Ω , R^N de bir bölge, m negatif olmayan bir tamsayı ve $1 \leq p \leq \infty$ olmak üzere, $\|\cdot\|_{m,p}$ normu ile aşağıda verilen vektör uzayları tanımlanabilir;

i) $\{u \in C^m(\Omega) : \|u\|_{m,p} < \infty\}$ kümesinin tanımlanışı (*comletion*), $H^{m,p}(\Omega)$ Sobolev uzayı olarak tanımlanır,

ii) $C^\infty_0(\Omega)$ uzayını $W^{m,p}(\Omega)$ deki kapanışı, $W_0^{m,p}(\Omega)$ Sobolev uzayı olarak tanımlanır.

Dikkat edelim ki, $W^{0,p}(\Omega) = L^p(\Omega)$ olup, $1 \leq p < \infty$ olduğunda $C^\infty_0(\Omega)$ uzayı $L^p(\Omega)$ uzayında yoğun olduğu için $W_0^{0,p}(\Omega) = L^p(\Omega)$ olarak yazılabilir. Ayrıca

$$W_0^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^p(\Omega)$$

sürekli gömmesi de vardır(Adams, 1975).

Teorem 1.7.5. Eğer $1 \leq p < \infty$ ve m negatif olmayan bir tamsayı ise $W^{m,p}(\Omega)$ uzayı ayrılabilir. Buna ek olarak, $1 < p < \infty$ ise $W^{m,p}(\Omega)$ uzayı düzgün konveks ve bundan dolayı da yansımali olur (Fan, 2003).

Teorem 1.7.6. Eğer $1 \leq p < \infty$ ve $m > 0$ bir tamsayı ise herhangi bir Ω bölgesi için

$$W^{m,p}(\Omega) = H^{m,p}(\Omega)$$

eşitliği vardır (Willem, 1996).

Teorem 1.7.7. Ω, R^N de bir bölge olsun.

Eğer $1 \leq p < \infty$, $m > 0$ bir tamsayı, $mp < N$ ve $u \in W_0^{m,p}(\Omega)$ ise

$$\|u\|_{p^*} \leq c \|u\|_{m,p}$$

olacak şekilde bir $C(N, m, p)$ sabiti bulunur (Adams, 1975). Burada

$$p^* = \begin{cases} \frac{Np}{n-mp}; N > mp \\ \infty; N \leq mp \end{cases}$$

ile tanımlanan p^* sayısına *Sobolev kritik kuvveti* denir.

Bir $\Omega \subset R^N$ bölgesinde tanımlanan *Sobolev* uzaylarının özelliklerinin bir çoğu ve özellikle bu uzaylardaki gömülme özelliği, Ω bölgesinin düzgünlüğüne (*regularity*) bağlıdır. Buna benzer özellikler, verilen bölgede sağlanan veya sağlanmayan geometrik ya da analitik koşullar türünden ifade edilir. Aşağıda bu geometrik özelliklerden biri olan koni özelliğinden bahsedilecektir.

Tanım 1.7.8. R^N de $B_{r_1}(x)$ ve x noktasını içermeyen $B_{r_2}(y)$ açık yuvarlarını ele alalım

$$K_x = B_{r_1}(x) \cap \{x + \lambda(z - x) : z \in B_{r_2}(y), \lambda > 0\}$$

kümesine x tepe noktalı bir *sonlu koni* denir. Ω, R^N 'de açık bir bölge olmak üzere, eğer Ω nın her x noktası bir $K_x \subset \Omega$ konisinin tepesi ise ve bütün K_x konileri bir sonlu K konisinden izomorfik ve izometrik dönüşümlerle elde edilebiliyor ise, o zaman Ω bölgesi *koni özelliğini sağlar* denir.

Teorem 1.7.9. (*Sobolev Gömme Teoremi*) Ω, R^N de koni özelliğine sahip açık bir bölge, $m \geq 1$ ve $j \geq 0$ tamsayılar ve $1 \leq p < \infty$ olmak üzere;

i) $mp < N$ ise

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,p}(\Omega), \quad p \leq q \leq q^*$$

ya da

$$W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega), \quad p \leq q \leq q^*$$

gömmesi elde edilir.

ii) $mp = N$ ise

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,p}(\Omega), \quad 1 \leq p < \infty$$

ya da

$$W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega) \quad 1 \leq p < \infty$$

gömmesi elde edilir. Ayrıca $p=1$ olarak alınır

$$W^{j+n,1}(\Omega) \hookrightarrow C_B^j(\Omega)$$

elde edilir.

iii) $mp > N$ ise

$$W^{j+n,1}(\Omega) \hookrightarrow C_B^j(\Omega)$$

gömmesi elde edilir.

Yukarıdaki gömmelerde W yerine W_0 uzayı alınır, Ω bölgesi üzerinde herhangi bir kısıtlama yapılmaksızın gömümler yine geçerli olur (Adams, 2003).

Teorem 1.7.10. Eğer $W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega)$ gömmesi bazı $p \leq q$ değerleri için kompaktsa, o zaman $|\Omega| < \infty$ olur (Willem, 1996).

Teorem 1.7.11. Eğer $W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega)$ gömmesi $1 \leq q < p$ özelliğini sağlayan bazı p ve q değerleri için varsa o zaman $|\Omega| < \infty$ olur (Willem, 1996)

Teorem 1.7.12. (*Rellich-Kondrachov Teoremi*) Ω, R^N de koni özelliğine sahip açık bir bölge, $\Omega_0 \subset \Omega$ sınırlı bir alt küme, $m \geq 1$ ve $j \geq 0$ tamsayılar ve $1 \leq p < \infty$ olmak üzere;

i) $mp < N$ ise

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,p}(\Omega_0), \quad 1 \leq q < q^*$$

ii) $mp = N$ ise

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,p}(\Omega_0), \quad 1 \leq q \leq \infty$$

iii) $mp > N$ ise

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow C_B^j(\Omega),$$

$$W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,q}(\Omega_0), \quad 1 \leq q \leq \infty$$

gömmeleri kompakttır.

Eğer Ω bölgesi sınırlı ise, yukarıdaki teoremden $\Omega_0 = \Omega$ alınabilir. Ω bölgesi R^N de keyfi bir bölge ise $W^{j+m,p}(\Omega)$ yerine $W_0^{j+m,p}(\Omega)$ konulması şartıyla yukarıdaki gömmeler kompakt olur (Adams, 2003).

2. ORLICZ UZAYLARI VE ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARI

2.1. Giriş

Bu bölümde, Lebesgue ve Sobolev uzaylarının genelleştirilmeleri üzerine sonuçlar sunacağız. Bu uzaylar, Orlicz uzayı olarak adlandırılan $L_A(\Omega)$ uzayları olup daha önce Krasnosel'skii ve Rutickii, 1961 de yoğun olarak çalışılmış ve daha sonra Luxemburg, 1955 tarafından doktora tezi olarak yapılmıştır. Lineer olmayan analizde belli problemlerde Orlicz uzayının uygulamaları vardır.

Teorem 1.7.9 de Sobolev Gömme Teoremin de oluşan boşluğu Orlicz uzayı ile doldurulacağına dikkat edelim. Özellikle,

Eğer $mp = n$ ve $p > 1$ ise

$$W^{m,p}(\Omega) \rightarrow L(\Omega),$$

Fakat $p \leq q < \infty$ iken $W^{m,p}(\Omega) \not\rightarrow L^\infty(\Omega)$

olarak yazabiliriz. Gömme için hedeflenen L^p uzayı bulunamaz. Krasnosel'skii ve Rutickii, 1961 de yaptığı çalışmayı izleyerek Orlicz uzayları için tanımlanan A fonksiyonları olarak 'N-fonksiyonlar' sınıfını kullanacağız. Bu sınıf Luxemburg (1955) un kullandığı Young fonksiyonları kadar geniş değildir. N-fonksiyonlar amacımıza ulaşmamızı ve işlemlerimizi daha kolay hale getirmemizi sağlar. Eğer $W^{m,p}(\Omega)$ Sobolev uzayının tanımında $L^p(\Omega)$ ile üstlenilen rol $L_A(\Omega)$ Orlicz uzayının yerine geçer ise elde edilen uzay $W^m L_A(\Omega)$ ile gösterilir ve bu uzaya da *Orlicz-Sobolev uzayı* denir. Daha sonra, Donaldson ve Trudinger (1971) tarafından Orlicz-Sobolev uzaylarına genişletilmiştir. Bu bölümde de bu sonuçların bazıları sunulmuştur.

2.2. N-Fonksiyonu

Tanım 2.2.1. (N-Fonksiyonu) a , $[0, \infty)$ üzerinde reel değerli fonksiyon aşağıdaki özellikleri sağlasın.

i) $t > 0$ için $\lim_{t \rightarrow \infty} a(t) = \infty$ ve $a(0) = 0$, $a(t) > 0$;

ii) $a(t)$ azalmayan bir fonksiyon; Yani, $s > t$ için $a(s) \geq a(t)$ olur;

iii) $a(t)$ sağdan sürekli bir fonksiyon; Yani, $t \geq 0$ iken $\lim_{s \rightarrow t^+} a(s) = a(t)$ olur;

Bu durumda, $A : [0, \infty) \rightarrow R$ olmak üzere

$$A(t) = \int_0^t a(\tau) d\tau \quad (2.1)$$

şeklinde tanımlanan fonksiyona *N-fonksiyonu* denir.

NOT 2.2.2. $A(t)$ fonksiyonu için aşağıdaki sonuçları elde ederiz.

i) $A(t)$ fonksiyonu, $[0, \infty)$ üzerinde sürekli bir fonksiyon;

ii) $A(t)$ fonksiyonu, kesin artan bir fonksiyon; Yani, $s > t > 0$ için $A(s) > A(t)$ olur;

iii) $A(t)$ fonksiyonu konvektir; Yani, $s, t > 0$ ve $0 < \lambda < 1$ olduğu zaman

$$A(\lambda s + (1 - \lambda)t) \leq \lambda A(s) + (1 - \lambda)A(t)$$

Olur;

iv) $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{A(t)}{t} = 0$ ve $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{A(t)}{t} = \infty$;

v) Eğer $s > t > 0$ ise, o zaman $\frac{A(s)}{s} > \frac{A(t)}{t}$.

Örnek 2.2.3. Aşağıdaki $A(t)$ fonksiyonları birer N-fonksiyonu olur.

i) $A(t) = t^p$, $1 < p < \infty$;

ii) $A(t) = e^t - t - 1$,

iii) $A(t) = e^{t^p} - 1$, $1 < p < \infty$;

iv) $A(t) = (1+t)\log(1+t) - t$.

Tanım 2.2.4. (N-Fonksiyonun Tamamlayıcısı) a fonksiyonu Tanım 2.2.1 deki **(i)-(iii)** koşulları sağlasın ve \tilde{a} fonksiyonu

$$\tilde{a}(s) = \sup_{a(t) \leq s} t$$

ile tanımlıyalım. Bu durumda, \tilde{a} fonksiyonu da Tanım 2.2.1 deki **(i)-(iii)** sağladığından dolayı ve a ile \tilde{a}

$$a(t) = \sup_{\tilde{a}(s) \leq t} s$$

eşitliği yazılabilir.

Eğer a kesin artan ise o zaman $\tilde{a} = a^{-1}$. Ayrıca,

$$A(t) = \int_0^t a(\tau) d\tau, \quad \tilde{A}(s) = \int_0^s \tilde{a}(\sigma) d\sigma$$

şeklinde tanımlanan A ve \tilde{A} fonksiyonları aynı zaman da birer N-fonksiyonudur ve her biri diğerinin tamamlayıcıdır denir.

Örnek 2.2.5. Aşağıdaki A ve \tilde{A} fonksiyonları birer N-fonksiyonu olur.

$$A(t) = \frac{t^p}{p}, \quad \tilde{A}(s) = \frac{s^{p'}}{p'}, \quad 1 < p < \infty, \quad \frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$$

ve

$$A(t) = e^t - t - 1, \quad \tilde{A}(s) = (1+s) \log(1+s) - s.$$

Not 2.2.6. $\tilde{A}(s)$, şekil 2.2.2 de gösterildiği gibi $\sigma = 0$ dan $\sigma = s$ ye $\sigma = a(\tau)$

(veya $\tau = \tilde{a}(\sigma)$) grafiğinin sol tarafındaki alan ile gösterilir.

Not 2.2.7. A ve \tilde{A} fonksiyonları arasında

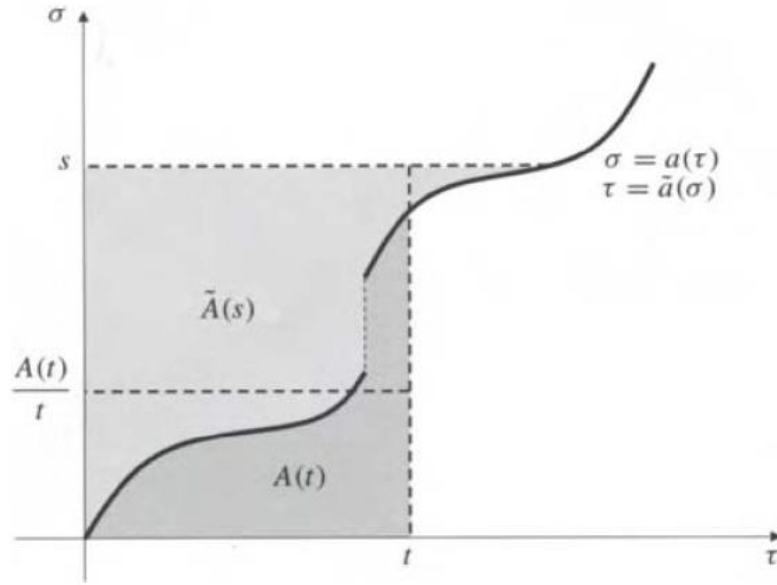
$$st \leq A(t) + \tilde{A}(s) \tag{2.2}$$

Young eşitsizliği olarak bilinen ifadeyi elde edebiliriz. Bu durumda, (2.2) ifadesinde eşitliğin sağlanması için gerekli ve yeterli koşul $t = \tilde{a}(s)$ veya $s = a(t)$ olmasıdır.

Ayrıca, (2.2) ifadesinde $t = \tilde{a}(s)$ alındığı zaman eşitlik durumu söz konusu olduğu için

$$\tilde{A}(s) = \max_{t \geq 0} (st - A(t))$$

olur.



Şekil 2.2.1

A ve \tilde{A} kesin artan olduğu için tersleri de vardır ve her $t \geq 0$ için (2.2) eşitsizliği aşağıdaki eşitsizliği sağlar.

$$A^{-1}(t)\tilde{A}^{-1}(t) \leq A(A^{-1}(t)) + \tilde{A}(\tilde{A}^{-1}(t)) = 2t$$

Diğer taraftan, $A(t) \leq ta(t)$ ve Şekil 2.2.2 ele alındığında her $t > 0$ için aşağıdaki ifade elde edilir.

$$\tilde{A}\left(\frac{A(t)}{t}\right) < \frac{A(t)}{t}t = A(t) \quad (2.3)$$

(2.3) te $A(t)$ yerine t yazıldığı zaman $\tilde{A}\left(\frac{t}{A^{-1}(t)}\right) < t$ ifadesi elde edilir. Bundan dolayı

herhangi bir $t > 0$ için

$$t < A^{-1}(t)\tilde{A}^{-1}(t) \leq 2t \quad (2.4)$$

Tanım 2.2.8. (N-Fonksiyonların Baskınlığı)

N-fonksiyonları arasında belli bir kısmı sıralama bağıntısı gerektirmeliyiz. Eğer A ve B iki N-fonksiyon ise, öyle bir k pozitif sabiti var ve her $t \geq 0$ için

$$A(t) \leq B(kt) \quad (2.5)$$

eşitsizliği sağlanıyor ise B evrensel olarak A ya baskındır.

Tanım 2.2.9 (Δ_2 -koşulu) Bir A , N-fonksiyonu $\forall t > 0$ için

$$A(2t) \leq kA(t) \quad (2.6)$$

eşitsizliğini sağlayacak pozitif bir k sabiti varsa N-fonksiyonu evrensel Δ_2 -koşulunu sağlar denir.

Bu durumda, her $t \geq 0$ için

$$A(rt) \leq kA(t) \quad (2.7)$$

olacak şekilde her $r > 1$ için bir pozitif $k = k(r)$ vardır.

Örnek 2.2.10. N-fonksiyonu $A_p(t) = \frac{t^p}{p}$, ($1 < p < \infty$) şeklindeki N-fonksiyonu bir evrensel Δ_2 -koşulunu sağladığı açıktır.

2.3. Orlicz Uzayları

Tanım 2.3.1. ($K_A(\Omega)$ Orlicz sınıfı) Ω , R^n de bir bölge ve A bir N-fonksiyon olsun. $K_A(\Omega)$ Orlicz sınıfı, Ω üzerinde aşağıdaki koşulu sağlayan tüm ölçülebilir u fonksiyonlarının kümesidir.

$$\int_{\Omega} A(|u(x)|) dx < \infty$$

A konveks olduğu için, $K_A(\Omega)$ fonksiyonların kümesi de bir konveks kümedir. Fakat $K_A(\Omega)$ bir vektör uzayı olmayabilir. Örneğin, $u \in K_A(\Omega)$ ve $\lambda > 0$ var olabilir öyle ki $\lambda u \notin K_A(\Omega)$ dır.

Tanım 2.3.2. (A, Ω) ikilisine Δ -düzenlidir denir. Ya

a) A bir evrensel Δ_2 -koşulunu sağlar.

yada

b) Sonsuza yakın A bir Δ_2 -koşulunu sağlar ve Ω sonlu hacime sahiptir.

Tanım 2.3.3. ($L_A(\Omega)$ Orlicz Uzayı) $L_A(\Omega)$ Orlicz uzayı, $K_A(\Omega)$ kapsayan en küçük vektör uzayıdır. Dolayısıyla; $L_A(\Omega)$, $u \in K_A(\Omega)$ elemanlarının tüm λu skaler

çarpımlarını kapsadığından dolayı $K_A(\Omega) \subset L_A(\Omega)$ olur. Bu kümeler eşit olması için gerekli ve yeterli koşul (A, Ω) ikilisi düzenlidir.

O halde

$$\|u\|_A = \|u\|_{A, \Omega} = \inf \left\{ k > 0; \int_{\Omega} A\left(\frac{|u(x)|}{k}\right) dx \leq 1 \right\}$$

fonksiyoneli $L_A(\Omega)$ üzerinde bir norm olur. Bu norma *Lüxemburg normu* denir. Eğer

$$\int_{\Omega} A\left(\frac{|u(x)|}{k}\right) dx \leq 1 \quad (2.8)$$

eşitsizliğinde k , $\|u\|_A$ normunun yönünde azalır

$$\int_{\Omega} A\left(\frac{|u(x)|}{\|u\|_A}\right) dx \leq 1 \quad (2.9)$$

monoton yakınsaması elde edilir.

Teorem 2.3.4. $L_A(\Omega)$ uzayı Lüxemburg normuna göre bir Banach uzayıdır (Adams ve Fournier, 2003).

Eğer $1 < p < \infty$ ve $A_p(t) = \frac{t^p}{p}$ ise, o zaman $L^p(\Omega) = L_{A_p}(\Omega) = K_{A_p}(\Omega)$ olur.

Ayrıca,

$$\|u\|_{A_p, \Omega} = p^{-\frac{1}{p}} \|u\|_{p, \Omega}$$

olur.

Örnek 2.3.5.

(i) $p \geq 1$ koşulu altında $L^p(\Omega)$ Lebesgue uzay, $L_A(\Omega)$ Orlicz uzaylarının özel durumudur. Burada $A = c^p$ ve c yerine pozitif keyfi bir sabit yazılır.

(ii) Eğer, $t \in (0, \infty)$ için $A = t \log^+ t$ fonksiyonu olarak seçilirse $L_A(\Omega)$ karşılık gelen sınıf $L^1(\Omega)$ Lebesgue uzayı olur. Burada, $\log^+ t = \max(0, \log t)$ olarak alınıyor.

Tanım 2.3.6. (Genelleştirilmiş Hölder Eşitsizliği) A ve \tilde{A} fonksiyonları eşlenik N-fonksiyonlar ise Hölder eşitsizliğin bir genelleştirilmiş versiyonu

$$\left| \int_{\Omega} u(x)v(x) dx \right| \leq 2 \|u\|_{A, \Omega} \|v\|_{\tilde{A}, \Omega} \quad (2.10)$$

Teorem 2.3.7. (Orlicz Uzayında Gömme Teoremi) $L_B(\Omega) \rightarrow L_A(\Omega)$ gömmesi sağlanır B ancak ve ancak ya A ye evrensel olarak baskındır yada B , A ya sonsuz yakın baskındır ve $Vol(\Omega) < \infty$ (Adams ve Fournier, 2003).

Tanım 2.3.8. (Ortalama yakınsaklık) $L_A(\Omega)$ da fonksiyonların bir $\{u_j\}$ dizisi,

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \int_A A(|u_j(x) - u(x)|) dx = 0$$

eşitliğini sağlıyorsa, o zaman $\{u_j\}$ dizisi $u \in L_A(\Omega)$ ya *ortalama yakınsaktır* denir. Eğer A nın dışbükeyliği $0 < \varepsilon \leq 1$ için

$$\int_{\Omega} A(|u_j(x) - u(x)|) dx \leq \varepsilon \int_{\Omega} A\left(\frac{u_j(x) - u(x)}{\varepsilon}\right) dx$$

oluyorsa $L_A(\Omega)$ uzayında normun yakınsaklığı ortalama yakınsaklığı ifade eder. Ters durumda yani ortalama yakınsaklık norm yakınsaklığı ifade etmesi ancak ve ancak (A, Ω) , Δ -düzenli olduğunda sağlanır.

Yardımcı Teorem 2.3.9. $v \in L_{\tilde{A}}(\Omega)$ verilsin ve F_v lineer fonksiyoneli

$$F_v(u) = \int_{\Omega} u(x)v(x) dx \quad (2.11)$$

$u \in L_A(\Omega)$ olmak üzere (2.11) gösterilir. Bu fonksiyonele $[L_A(\Omega)]'$ dual uzayına aittir ve uzaydaki normu $\|F_v\|$ dir. Ayrıca,

$$|F_v(u)| \leq 2 \|u\|_A \|v\|_{\tilde{A}} \quad (2.12)$$

aşağıdaki eşitsizlik sağlar (Adams ve Fournier, 2003).

Teorem 2.3.10. (Orlicz uzayının Yansıması) Hem (A, Ω) hem de (\tilde{A}, Ω) Δ -düzenli ise $L_A(\Omega)$ yansımalıdır (Kufner, John ve Fućik, 1977).

Teorem 2.3.11. A , Δ_2 -koşulunu sağlıyorsa $L_A(\Omega)$ Orlicz uzayı ayrılabilir.

Not 2.3.12. A , Δ_2 -koşulunu sağlaması tek başına yeterli değildir, aynı zamanda $L_A(\Omega)$ ' nin de ayrılabilir olması gerekir (Krasnosel'skiî, Rutickiî ve Luxemburg, 1961).

Tanım 2.3.13. (Ölçülü yakınsama) Ölçülebilir fonksiyonların bir $\{u_j\}$ dizisi, her bir $\varepsilon > 0$ ve $\delta > 0$ için M tamsayısı var ve öyle ki $J > M$ ise, o zaman

$$\text{Vol}\left(\left\{x \in \Omega; |u_j(x) - u(x)| \geq \varepsilon\right\}\right) \leq \delta.$$

Not 2.3.14. Eğer $mp = n$ ve $p = 1$ ise sobolev gömme teoremi (1.7.9) ve $W^{mp}(\Omega)$ gömülebildiği en iyi hedef uzayı (başka bir ifade ile en küçük) sağlanmaz bu durumda uygun düzenli Ω için

$W^{mp}(\Omega) \rightarrow L^q(\Omega)$, $p \leq q < \infty$ fakat $W^{mp}(\Omega) \not\subset L^\infty(\Omega)$ dır. Eğer gömme için uygun uzayları sınıfı Orlicz uzayına genişletilirse, o zaman bir en iyi uygun uzay bulunabilir.

Teorem 2.3.15. (Trudinger's Theorem) Ω koni koşulunu sağlayan R^n de sınırlı bir bölge olsun. Eğer, $mp = n$ ve $p > 1$ ise

$$A(t) = \exp\left(\frac{n}{t^{n-m}}\right) - 1 = \exp\left(t^{p(p-1)}\right) - 1 \quad (2.12)$$

O zaman $W^{mp}(\Omega) \rightarrow L_A(\Omega)$ gömmesi vardır (Krasnosel'skiî, Rutickiî ve Luxemburg, 1961).

2.4. Orlicz-Sobolev Uzayları

Tanım 2.4.1. Ω , R^n de bir bölgesi ve A bir N-fonksiyonu olmak üzere, tüm $|\alpha| \leq m$ için α . mertebeden kısmi türevlerinin $(D^\alpha u)_{L_A(\Omega)}$ ya ait olduğu $L_A(\Omega)$ uzayındaki u fonksiyonlarını oluşturduğu uzaya $W^m L_A(\Omega)$ Orlicz-Sobolev uzayı adı verilir. $W^m L_A(\Omega)$ aşağıdaki norma göre bir Banach uzayıdır.

$$\|u\|_{m,A} = \|u\|_{m,A,\Omega} = \max_{0 \leq |\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{A,\Omega}$$

Eğer $1 < p < \infty$ ve $A_p(t) = t^p$ ise, o zaman $W^m L_{A_p}(\Omega) = W^m$ olur. $W_0^m L_A(\Omega), W^m L_A(\Omega)$ da $C_0^\infty(\Omega)$ nın kapanışı olarak alınabilir

Not 2.4.2. (Orlicz-Sobolev uzaylarının Gömme Teoremleri)

Sıralı sobolev uzaylarının durumundaki gibi, bu gömme sonuçlarının en çoğu, koni koşulunu sağlayan bölgeler için elde edilir. istisnalar hölder süreklilik tahminleri (genelleştirilmiş) durumlarıdır, bu gerektirmeler güçlü yerel Lipschitz koşullarıdır. Aşağıda verilen bazı sonuçlar sadece sınırlı bölgeler için sağlanır. sınırlı olmayan bölgeler sıralı sobolev uzayları için benzer sonuçların genişletilmesinde kullanılan sonuçlar, genel Orlicz uzaylarının dahil olduğunda ki gibi basit değildir.

Bu gömme gibi düşündüğümüzde eksik kalır. Mümkün olan en iyi Orlicz-sobolev uzayı gömmeleri, yeniden düzenleme çalışmaları kapsayarak, Cianchi ve Andrea (1996) tarafından bulunmuştur.

Teorem 2.4.3. Ω , R^n de keyfi bir bölge olsun. Eğer, A bir N -fonksiyon

$$\int_0^1 \frac{A^{-1}(t)}{t^{\frac{n+1}{n}}} dt < \infty \quad \text{ve} \quad \int_0^\infty \frac{A^{-1}(t)}{t^{\frac{n+1}{n}}} dt = \infty$$

sağlıyor ise, o zaman $W_0^m L_A(\Omega) \rightarrow L_{A_*}(\Omega)$ dır. Ayrıca, Eğer Ω_0 , Ω nın sınırlı bir alt bölgesi ise, o zaman $W_0^m L_A(\Omega) \rightarrow L_B(\Omega_0)$ gömmesi vardır (Adams ve Fournier, 2003).

Teorem 2.4.5. (Genel Orlicz-sobolev Gömme Teoremi) Ω , R^n de koni koşulunu sağlayan sınırlı bir bölge ve $J(A)$ negatif olmayan en küçük tam sayı olsun. Bu durumda, A bir N -fonksiyon olmak üzere

(i) Eğer $m \leq J(A)$ ise o zaman $W^m L_A(\Omega) \rightarrow L_{B_n}(\Omega)$ ayrıca, eğer B sonsuza yakın B_m den esasen daha yavaş artan bir N -fonksiyon ise, o zaman $W^m L_A(\Omega) \rightarrow L_B(\Omega)$ vardır ve kompaktır,

(ii) Eğer $m > J(A)$ ise o zaman $W^m L_A(\Omega) \rightarrow C_B^0(\Omega) = C^0(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$ olur,

(iii) Eğer $m > J(A)$ ve Ω güçlü yerel Lipschitz koşulunu sağlıyor ise, o zaman

$W^m L_A(\Omega) \rightarrow C_\mu^{m-j-1}(\bar{\Omega})$ olur. Burada

$$\mu(t) = \int_{t^{-n}}^\infty \frac{(B_j)^{-1}(\tau)}{\tau^{(n+1)/n}} d\tau.$$

Ayrıca, $W^m L_A(\Omega) \rightarrow C_\mu^{m-j-1}(\bar{\Omega})$ gömmesi kompaktır. Bu durumda, $v \in M$ ve $\mu/v \in M$ sağlayan $W^m L_A(\Omega) \rightarrow C_v^{m-j-1}(\bar{\Omega})$ gömmesidir (Adams ve Fournier, 2003).

3. DİFERANSİYEL DENKLEMLER İÇİN VARYASYONEL YAKLAŞIM

Bu bölümde standart büyüme koşullu Diferansiyel ve Kısmi Diferansiyel denklemlerin çözümlerinin varlığı ve katlılığı için sık kullanılan tanım, teorem ve yaklaşımları hakkında bilgi verilecektir.

3.1. Temel Kavramlar

Tanım 3.1.1. X bir Banach uzay olsun. $A : X \rightarrow X^*$ bir diferansiyel operatör olmak üzere

$$A(u) = \Psi'(u)$$

olacak şekilde bir $\Psi(u) \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli bulunabiliyorsa, bu A operatörüne *varyasyonel operatör* denir.

$A : X \rightarrow X^*$ bir diferansiyel operatör olarak tanımlandığında

$$A(u) = 0 \tag{3.1}$$

(3.1) deki diferansiyel denkleme karşılık gelen enerji fonksiyoneli $\Psi(u) \in C^1(X, R)$ olmak üzere

$$A(u) = \Psi'(u)$$

olarak yazılabiliyorsa bu probleme *Varyasyonel problem* adı verilir

Örnek 3.1.2.

$$\Psi(u) = \int_{\Omega} F(x, u, u^1, u^2, \dots, u^n) dx$$

biçiminde verilen Ψ fonksiyonelinin Euler-Lagrange denklemi

$$\frac{\partial F}{\partial u} + (-1)^n \frac{d^n}{dx^n} \left(\frac{\partial F}{\partial u^{(n)}} \right) = 0$$

formülü ile verilir.

Tanım 3.1.3. X bir Banach uzay ve $\Psi : X \rightarrow R$, C^1 sınıfından bir fonksiyonel (Ψ fonksiyoneli Frechet türevlenebilir) olarak tanımlansın. Eğer, her $v \in X$ için

$$\langle \Psi'(u), v \rangle = 0$$

eşitliğini sağlayan her bir $u \in X$ elamanına Ψ fonksiyonelinin bir *kritik noktası* denir

Uyarı 3.1.4. Tanım 3.1.3 tersi genel olarak doğru değildir. Yani Euler-Lagrange denkleminin her çözümünün bu denkleme karşılık gelen enerji fonksiyoneline bir minimum vermesi gerekmez.

Tanım 3.1.5. X Banach uzayı ve $\Psi : X \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyoneli verilsin. Eğer, her $u \in X$ için

$$|\Psi(u)| \leq K$$

olacak şekilde $K > 0$ reel sayısı varsa Ψ fonksiyoneli *sınırlıdır* veya *iyi tanımlıdır* denir.

Tanım 3.1.6. X Banach uzayı ve $\Psi : X \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyoneli şeklinde tanımlansın. Eğer, her $u \in X$ için

$$\inf_{u \in X} \Psi(u) = -\infty \text{ veya } \sup_{u \in X} \Psi(u) = +\infty$$

eşitliklerinden biri varsa, o zaman Ψ fonksiyoneli *iyi tanımlı değildir* veya *sınırsızdır* denir.

Tanım 3.1.7. X bir Banach uzay olsun. Ayrıca, $\Psi : X \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyoneli ve $(u_n) \subset X$ dizisi verilsin. Bu durumda,

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \Psi(u_n) = \inf_{u \in X} \Psi(u)$$

ifadesini sağlayan (u_n) dizisine Ψ fonksiyonelinin bir *minimize(edici) dizisi* denir veya her $u \in X$ için

$$\Psi(v) \leq \Psi(u)$$

eşitsizliğini sağlayacak bir $v \in X$ varsa, bu v fonksiyonuna Ψ fonksiyonelinin bir *minimize dizisi* adı verilir.

Tanım 3.1.8 $u : \Omega \subset \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ ölçülebilir fonksiyon ve $p > 1$ için $|u|^{p-2}u = |u|^{p-2} \operatorname{sgn} u$ olmak üzere, p -Laplace operatörü

$$\Delta_p u := \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left[\left(\sqrt{\left(\frac{\partial u(x)}{\partial x_1} \right)^2 + \dots + \left(\frac{\partial u(x)}{\partial x_n} \right)^2} \right)^{p-2} \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \right]$$

şeklinde veya

$$|\nabla u(x)| = \left| \left(\frac{\partial u(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u(x)}{\partial x_n} \right) \right| = \sqrt{\sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \right)^2}$$

şeklinde yazılır. Öklid normu kullanılarak

$$\Delta_p u = \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\left| \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \right|^{p-2} \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \right) = \operatorname{div} \left(|\nabla u(x)|^{p-2} \nabla u(x) \right)$$

biçiminde de yazılabilir.

Ω , R^N ($N \geq 2$) sınırlı bir bölge, $F \in C^1(\Omega \times R, R)$ ve $\Psi : X \rightarrow R$ fonksiyoneli olarak tanımlandığında $\Psi(u) = \int_{\Omega} F(x, \nabla u(x)) dx$ enerji integrali p -büyüme koşuluna sahip olur.

Örnek 3.1.9. Ω , R^N ($N \geq 2$) sınırlı bir bölge ve $\Psi : X \rightarrow R$ fonksiyoneli verilsin. Eğer, $\Psi(u)$ fonksiyoneli

$$\int_{\Omega} \frac{|\nabla u(x)|^p}{p} dx$$

olarak seçildiğinde

$$\frac{\partial F(x, \nabla u(x))}{\partial u(x)} - \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial F(x, \nabla u(x))}{\partial (\nabla u(x))} \right) = 0, \quad i = \overline{1, n}$$

şeklindeki Euler-Lagrange denkleminde göre düzenlenirse

$$-\Delta_p u(x) = -\operatorname{div} \left(|\nabla u(x)|^{p-2} \nabla u(x) \right) = 0$$

biçiminde tanımlanan ve p -Laplace denklemi olarak adlandırılan denklem elde edilir.

Ayrıca;

$$\int_{\Omega} \frac{|\nabla u(x)|^p}{p} dx$$

integralinde $p = 2$ olarak seçilirse, o zaman

$$\begin{aligned} \Delta u(x) &= \operatorname{div}(\nabla u(x)) = \nabla \cdot \nabla u(x) = \nabla^2 u(x) \\ &= \frac{\partial^2 u(x)}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 u(x)}{\partial x_2^2} = 0 \end{aligned}$$

yukarıdaki 2-boyutlu Laplace denklemi elde edilir.

Tanım 3.1.10. Ω , R^N ($N \geq 2$) sınırlı bir bölge, $f : \Omega \times R \rightarrow R$ sürekli bir fonksiyon ve

her bir $(x, t) \in \Omega \times R$ için $F(x, t) = \int_0^t f(x, t) dt$ tanımlı bir fonksiyon olmak üzere,

$$-\Delta_p u = -\operatorname{div} \left(|\nabla u|^{p-2} \nabla u \right) = -f(x, u) \quad (3.2)$$

şeklinde verilen diferansiyel denklemi ele alalım. Bu durumda, (3.2) denkleminde karşılık gelen

$$\Psi(u) = \int_{\Omega} \frac{1}{p} |\nabla u|^p - \int_{\Omega} F(x, u) dx$$

$\Psi(u) \in C^1(W_0^{m,p}, R)$ fonksiyoneline, (3.2) denkleminin *Euler-Lagrange fonksiyoneli* veya *Enerji fonksiyoneli* denir.

Tanım 3.1.11. p -Laplace denklemi

$$-\Delta_p u = -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = 0$$

olarak yazılır. Buna göre p -Laplace denkleminin karşılık gelen $\Psi(u) \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli

$$\Psi(u) = \int_{\Omega} \frac{1}{p} |\nabla u|^p$$

şeklinde tanımlıyoruz ve bu fonksiyonelin türevi de, $\Psi' : X \rightarrow X^*$ olmak üzere

$$\langle \Psi'(u), v \rangle = \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \cdot \nabla v dx$$

ile ifade edilir. Bu durumda, aşağıdaki koşullar sağlanır.

- i) $\Psi' : X \rightarrow X^*$ operatörü sürekli, sınırlı ve kesin monotondur,
- ii) $\Psi' : X \rightarrow X^*$ operatörü (S_+) koşulunu sağlar: eğer $(u_n) \subset X$ dizisi için uzayında $u_n \xrightarrow{z} u$ (zayıf yakınsama) iken

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \langle \Psi'(u_n) - \Psi'(u), u_n - u \rangle \leq 0$$

oluyorsa, o zaman X uzayında $u_n \rightarrow u$ güçlü yakınsaması vardır,

- iii) $\Psi' : X \rightarrow X^*$ operatörü bir homeomorfizmadır.

Tanım 3.1.12. X bir Banach uzayı ve $f : \Omega \times R \rightarrow R$ tanımlı bir fonksiyonel olsun.

Eğer f fonksiyoneli

- i) Hemen hemen her $x \in \Omega$ için $\xi \rightarrow f(x, \xi)$ fonksiyoneli sürekli,
- ii) Her $\xi \in R$ için $x \rightarrow f(x, \xi)$ fonksiyoneli Ω da ölçülebilir,

koşullarını sağlıyorsa, f fonksiyoneli X üzerinde *Carathéodory koşulunu* sağlar denir.

Tanım 3.1.13. (Palais-Smale Dizisi) X bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli

verilsin. Eğer, herhangi bir $(u_n) \subset X$ dizisi için

- i) $|\Psi(u_n)| \leq c, c \in R$
- ii) X^* uzayında $n \rightarrow \infty$ iken $\Psi'(u_n) \rightarrow 0$

koşulları sağlanıyorsa, o zaman (u_n) dizisine $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyonelinin *Palais-Smale* (PS) dizisi denir. Ayrıca, Ψ fonksiyonelinin (PS) dizisi bu fonksiyonelin bir minimize dizisidir. Bu dizileri yakınsak bir alt diziyeye sahipse Ψ için kritik nokta (lar) üretirler. Ancak, Ψ fonksiyoneli alttan sınırlı değilse bu durumda Ψ fonksiyoneli için bir (PS) dizisinin varlığı hakkında kesin bir şey söylenemez. Eğer, Ψ alttan sınırlı ise Ψ fonksiyoneli için bir (PS) dizisi daima bulunabilir.

Tanım 3.1.14. X bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, R)$ olarak verilsin. Eğer Ψ 'nin her (PS) dizisinin yakınsak bir alt dizisi varsa Ψ fonksiyoneli (PS) koşulunu sağlar denir. Ayrıca, bir Ψ fonksiyoneli alttan sınırlı ve (PS) koşulunu sağlıyorsa, tanımlı olduğu bölgede bir minimuma sahip olur.

Tanım 3.1.15. X bir Banach uzay ve $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyonel olmak üzere,

$$\text{i) } \lim_{n \rightarrow \infty} \Psi(u_n) = c, \quad c \in R$$

$$\text{ii) } X^* \text{ uzayında } n \rightarrow \infty \text{ iken } \Psi'(u_n) \rightarrow 0$$

koşullarını sağlayan bir $(u_n) \subset X$ dizisi güçlü yakınsak bir alt diziyeye sahipse, o zaman Ψ fonksiyoneli $c \in R$ seviyesinde $(PS)_c$ koşulunu sağlar denir. Eğer, Ψ fonksiyoneli (PS) koşulunu sağlarsa her $c \in R$ için $(PS)_c$ koşulunu da sağlar.

Tanım 3.1.16. (Cerami Dizisi) $(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli verilsin. Eğer, herhangi bir $(u_n) \subset X$ dizisi

$$\text{i) } |\Psi(u_n)| \leq c, \quad c \in R$$

$$\text{ii) } X^* \text{ uzayında } n \rightarrow \infty \text{ iken } (1 + \|u_n\|_X) \Psi'(u_n) \rightarrow 0, \quad \Psi' : X \rightarrow X^*$$

özelliklerini sağlıyorsa, o zaman (u_n) dizisine $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyonelinin *Cerami dizisi* denir. Bununla birlikte, eğer bu (u_n) dizisi güçlü yakınsak bir alt diziyeye sahipse Ψ fonksiyoneli *Cerami koşulunu sağlar* denir.

Not 3.1.17. Cerami koşulu, (PS) koşulundan daha zayıf bir koşuldur. Bu iki koşul arasındaki temel fark uygulamada ortaya çıkar. Yani, sınırsız bir bölge üzerinde çalışılırken (PS) koşulunun sağlanmadığı durumlarda Cerami koşulu sağlanabilir. Ayrıca, $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli alttan sınırlı ise bu iki koşul çakışır.

Tanım 3.1.18. Ω , R^N ($N \geq 2$) sınırlı bir bölge, $f : \Omega \times R \rightarrow R$ sürekli bir fonksiyon ve için $F(x, t) = \int_0^t f(x, s) ds$ tanımlı bir fonksiyon olmak üzere olsun. Eğer, her $x \in \Omega$ ve $t \in R - \{0\}$ için

$$0 < \theta F(x, t) \leq f(x, t)t$$

olacak şekilde bir $\theta > p$ ($p \geq 2$) pozitif sayısı varsa, o zaman f fonksiyonu *Ambrosetti-Rabinowitz* koşulunu sağlar denir.

Ambrosetti-Rabinowitz koşulu, ilgili $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyonelinin (PS) dizisinin sınırlılığını elde etmek için kullanılan oldukça önemli bir koşuldur.

Tanım 3.1.19. $(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, R)$ bir fonksiyonel olsun. Eğer, $u \in X$ için

$$\|u\|_X \rightarrow \infty \text{ iken } \Psi(u) \rightarrow \infty$$

oluyorsa Ψ fonksiyoneline *coercive fonksiyonel* denir.

Tanım 3.1.20. X bir Banach uzay, $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyonel olmak ve $u_n \rightarrow u$ olacak şekilde $(u_n) \subset X$ dizisi verilsin. Buna göre; bir $u \in X$ elemanı için

$$\Psi(u) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \Psi(u_n) \quad (3.3)$$

eşitsizliği sağlanıyorsa, Ψ fonksiyoneline $u \in X$ noktasında alttan *yarı-süreklidir*

(*lower semi-continuous*) denir. Eğer, (3.3) eşitsizliğinde $u_n \xrightarrow{z} u$ dizisi için

gerçekleşiyorsa, Ψ fonksiyoneline $u \in X$ noktasında alttan zayıf yarı-süreklidir

(*weakly lower semi-continuous*) denir.

Teorem 3.1.21. (Genelleştirilmiş Mountain-Pass Teoremi)

$(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı, $\Psi \in C^1(X, R)$ fonksiyoneli (PS) koşulunu ve $\Psi(0) = 0$

olsun. Farzedelim ki

$$\text{i) } \|u\|_X > \tau \text{ iken } \Psi(u) \leq \Psi(0),$$

$$\text{ii) } \alpha = \inf \{ \Psi(u) : u \in X, \|u\|_X = \tau \} > 0$$

olacak şekilde bir τ pozitif sayısı ve $u \in X$ olsun. Ayrıca $G \neq \emptyset$ olacak şekilde

$$G = \{ \phi \in (C[0,1], X) : \phi(0) = 0, \phi(1) = v \}$$

ve

$$\beta = \inf \max \{ \Psi(\phi) : \phi \in G \}$$

Kümelerini tanımlayalım. Bu durumda; $\alpha \leq \beta < \infty$ olduğunda β , Ψ için bir kritik değer olur. (Willem. 1996)

Teorem 3.1.22. (Mountain-Pass Geometrisi)

$(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, \mathbb{R})$ fonksiyoneli (PS) koşulunu ve $\Psi(0) = 0$ şartını sağlasın. Farzedelimki Ψ aşağıdaki geometrik koşulları sağlasın:

i) $\|u\|_X = \tau$ olmak üzere her $u \in X$ için $\Psi(u) \geq \sigma > 0$ olacak şekilde τ ve σ pozitif sayıları vardır,

ii) $\Psi(v) < 0$ ($t \rightarrow \infty \Rightarrow \Psi(tv) < -\infty$) olacak şekilde $\|u\|_X > \tau$ koşulunu sağlayan bir $v \in X$ fonksiyonu vardır,

Bu durumda Ψ fonksiyonelinin en az bir kritik noktası vardır. (Willem. 1996)

Teorem 3.1.23. (Z_2 -Simetrik Mountain-Pass Teoremi)

$(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı ve $\Psi \in C^1(X, \mathbb{R})$ fonksiyoneli, (PS) koşulunu ve $\Psi(0) = 0$ şartını sağlayan çift fonksiyonel olsun. Farzedelim ki Ψ aşağıdaki koşulları sağlasın:

i) Her $u \in X$ için

$$\|u\|_X = \tau \text{ ise } \Psi(u) \geq \sigma > 0$$

olacak şekilde τ ve σ pozitif sayıları vardır,

ii) X 'in her sonlu X_1 alt uzayı için oluşturulan

$$\{u \in X_1 : \Psi(u) \geq 0\}$$

kümesi sınırlıdır,

Bu durumda Ψ fonksiyoneli sınırsız olan bir kritik değerler dizisine, yani sonsuz çözüme sahiptir (Fan ve Zhao, 2001).

Tanım 3.1.24. X ayrılabilir ve yansılmalı bir Banach uzayı olarak verilsin. Bu durumda,

$$\langle e_i, e_j^* \rangle = \begin{cases} 1, & n = m \\ 0, & n \neq m \end{cases}$$

ve

$$X = \overline{\text{span}\{e_i : i = 1, 2, \dots\}} \text{ ve } X^* = \overline{\text{span}\{e_j^* : j = 1, 2, \dots\}}$$

şeklinde tanımlı $\{e_i\} \in X$ ve $\{e_j^*\} \in X^*$ yazılabilir.

Dolayısıyla, $k = 1, 2, \dots$ için

$$X_k = \text{span}\{e_k\}, \quad Y_k = \bigoplus_{i=1}^k X_i \text{ ve } Z_k = \bigoplus_{i=k}^{\infty} Z_i$$

olmak üzere X uzayını $X = Y_k \oplus Z_k$ şeklinde iki uzayın toplamı olarak yazılabilir.

Teorem 3.1.25. (Fountain Teoremi)

$(X, \|\cdot\|_X)$ bir Banach uzayı, $\Psi \in C^1(X, \mathbb{R})$ bir çift fonksiyonel ve X_k, Y_k ve Z_k alt uzayları Tanım 3.1.24. tanımlanan uzaylar olsun. Eğer, her bir $k = 1, 2, \dots$ için

$$\text{i) } k \rightarrow \infty \text{ iken } \inf_{u \in Z_k, \|\cdot\|_X = \gamma_k} \Psi(u) \rightarrow \infty,$$

$$\text{ii) } \max_{u \in Y_k, \|\cdot\|_X = \rho_k} \Psi(u) \leq 0,$$

ii) Her $c > 0$ için Ψ fonksiyoneli $(PS)_c$ koşulunu sağlasın,

Bu durumda, yukarıdaki koşullarını sağlayacak şekilde $\rho_k > \gamma_k > 0$ pozitif sayıları bulunabiliyorsa Ψ fonksiyonelinin $+\infty$ 'a yakınsayan bir kritik değerler dizisine sahiptir (Fan ve Han 2004).

3.2. Varyasyonel Yaklaşım

Varyasyonel yaklaşım, özellikle lineer olmayan kısmi diferansiyel denklemlerin analizinde kullanılan çok etkili bir araçtır. Varyasyonel yaklaşım, bir diferansiyel denklemi doğrudan çözmek yerine bu denklemin çözümlerini ilgili enerji fonksiyonelinin kritik noktalarına veya minimize dizisine karşılık getirerek bulmayı amaçlayan bir yaklaşımdır. Varyasyonel analiz yaklaşımında temel iki yöntem kullanılır. Birincisi *klasik metot* olarak adlandırılır.

Bu metoda göre; $A : X \rightarrow X^*$ bir diferansiyel operatör olarak tanımlandığında

$$A(u) = 0 \tag{3.4}$$

(3.4) deki diferansiyel denkleme karşılık gelen enerji fonksiyoneli $\Psi(u) \in C^1(X, \mathbb{R})$ olmak üzere

$$A(u) = \Psi'(u)$$

olarak yazılabiliyorsa bu probleme Varyasyonel problem adı verilir. Dolayısıyla; (3.4) denklemini sağlayan u bilinmeyen fonksiyonlarını bulma problemi, $\Psi'(u) = 0$ denklemini sağlayan u bilinmeyen fonksiyonlarını bulma problemini dönüşecektir. Bu durum; $\Psi(u)$ enerji fonksiyonelinini sağlayan u kritik noktaları aynı zamanda (3.4) denkleminin (zayıf) çözümleri olur. Yani, $\Psi(u)$ enerji fonksiyonelinini minimize eden bir minimum fonksiyonunu bulmak, varyasyonel yaklaşımın temel amacıdır.

İkincisi *direkt metot* olarak adlandırılır. Bu metoda göre, X bir Banach uzayı ve $A(u)=0$ diferansiyel denkleminin karşılık gelen enerji fonksiyoneli $\Psi: X \rightarrow \mathbb{R}$ olmak üzere

$$\Psi(u_n) \rightarrow \inf \{ \Psi(u) : u \in X \}$$

olacak şekilde bir $(u_n) \subset X$ dizisi hesaba katılarak

$$u_{n_k} \rightarrow u_0 \in X \text{ ve } \Psi(u_0) \leq \inf_{u \in X} \Psi(u)$$

olacak şekilde bir (u_{n_k}) alt dizisinin varlığı gösterilir. Bu durumda, (u_n) dizisi Ψ fonksiyoneli minimize eder ve (u_{n_k}) alt dizisinin yakınsadığı u_0 değeri de Ψ fonksiyonelinin minimumu (kritik değeri) dolayısıyla $A(u)=0$ diferansiyel denkleminin bir (zayıf) çözümü olur.

4. ORLICZ-SOBOLEV UZAYLARINDA LOKAL OLMAYAN ELİPTİK DENKLEMLERİN BİR SINIFI

4.1. Giriş

Bu bölümde tez çalışmamızın özgün kısmı oluşturmaktadır. Bu çalışma, Mardin’de yapılan EJONS International Congress On Mathematic, Engineering and Natural Science-III sempozyumunda bildiri olarak da sunulmuştur.

Bu bölümde aşağıdaki denklem üzerinde çalışılmıştır.

$$\begin{cases} -A\left(\int_{\Omega} \Phi(|\nabla u(x)|)dx\right) \operatorname{div}(a(|\nabla u(x)|)\nabla u(x)) + \alpha(x) \left(\frac{|u(x)|^q}{q} - \beta(x)\right) |u(x)|^{q-2} u & = f(x,u) \quad \Omega \text{ da} \\ u & = 0 \quad \partial\Omega \text{ üzerinde} \end{cases} \quad (4.1.1)$$

Yukarıdaki; lokal olmayan eliptik denkleminin sıfırdan farklı en az bir zayıf çözümünün varlığını, varyasyonel yaklaşım altında Moutain-Pass Geometrisi Teoremini kullanarak Musielak–Orlicz–Sobolev uzaylarında araştıracağız.

(4.1.1) denkleminde; $\Omega, R^N (N \geq 3)$ sınırlı bir bölge, $q \geq 2$, α ve $\beta \in L^\infty(\Omega)$ için $\inf_{x \in \Omega} \alpha(x)\beta(x) > 0$, $A: (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ sürekli bir fonksiyon, $f: \bar{\Omega} \times R \rightarrow R$ Carathéodory fonksiyonu ve $\varphi: \Omega \times R \rightarrow R$ fonksiyonu $\varphi(t) = \int_0^t a(|t|)t$ şeklinde tanımlı artan bir homeomorfizma olup $\Phi(t) = \int_0^t \varphi(s)ds$ şeklinde yazılabilen bir fonksiyondur.

Son yıllarda, (4.1.1) deki standart ve standart olmayan denklemler birçok yazar tarafından çalışılmıştır. Bunlardan bazıları; Alves ve Ferreira, 2005; Avcı ve ark, 2011; Avcı ve Pankov, 2018; Avcı ve ark, 2011; Bonanno ve ark, 2012; Boureanu ve Udrea, 2013; Colasuonno ve Pucci, 2011; Correa ve Figueiredo, 2009; Fan, 2010; Fang ve Tan, 2012; Galewski, 2005; Heidarkhani ve ark, 2016; Mihailescu ve Radelescu, 2008; Radelescu ve Repovš, 2015; Yücedağ, 2015.

Ayrıca, (4.1.1) denkleminde özel olarak $\varphi(t) = p|t|^{p-2}t$ alındığı zaman (4.1.1) denklemi aşağıdaki p-Kirchhoff tipi denkleme dönüşür.

$$\left\{ \begin{array}{l} -A \left(\int_{\Omega} \Phi \frac{|\nabla u(x)|^p}{p} dx \right) \operatorname{div} \left(|\nabla u(x)|^{p-2} \nabla u(x) \right) + \alpha(x) \left(\frac{|u(x)|^q}{q} - \beta(x) \right) |u(x)|^{q-2} u = f(x, u) \quad \Omega \text{ da} \\ u = 0 \quad \partial\Omega \text{ üzerinde} \end{array} \right. \quad (4.1.2)$$

Problem (4.1.2) de, $A(t) = p_0 + p_1 t$ ve $p(x) = 2$ alındığı zaman aşağıdaki (4.1.3) denklemi elde edilir.

$$\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} - \left[p_0 + p_1 \int_0^1 \left(\frac{\partial u(x)}{\partial x} \right)^2 dx \right] \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = 0 \quad x \in (0, 1), t > 0, \quad (4.1.3)$$

Yukarıdaki denklemde; p_0 burada ilk gerilim ile bağlantılıdır, p_1 telin materyal özelliğine bağlıdır ve $u(x, t)$, t zamanında telin x noktasının dikey yer değiştirmesini gösterir. (4.1.3) denklemi, elastik tellerin bağımsız titreşimleri için klasik D'Alembert'in dalga denklemlerinin bir genişlemesi olarak 1983 de G. Kirchhoff tarafından önerilmiştir.

4.2. Temel kavramlar

Orlicz-Sobolev uzayları ile ilgili detaylı bilgi 2.bölümde verilmişti. Burada, çalışmamızda ihtiyaç duyacağımız bazı ek tanım ve teoremlere yer verilip daha sonra da temel sonuçlarımızı ispatlayacağız. Orlicz uzayı hakkında daha genel bilgiye; Adams, 1975; Krasnosels'kii ve Rutic'kii, 1961; Kufner v.d. ,1977; Musielak, 1983; Fan, 2012; Fang ve Tan, 2012; Harjulehto v.d., 2016; Hudzik, 1976; Mihilescu ve Radulescu, 2008) çalışmalarına bakılabilir.

$\alpha(t): R \rightarrow R$ bir fonksiyon olmak üzere $\varphi(t): R \rightarrow R$ fonksiyonu aşağıdaki şekilde tanımlanan

$$\varphi(t) = \begin{cases} \alpha(|t|)t, & t \neq 0 \text{ için} \\ 0 & t = 0 \text{ için} \end{cases} \quad (4.2.1)$$

tek, eşyapılı birebir ve örten) bir fonksiyondur. Yukarıdaki φ fonksiyonu için,

$$\Phi(t) = \int_0^t \varphi(s) ds, \quad t \geq 0, \quad (4.2.2)$$

(4.2.2) ile tanımlanan fonksiyon $\Phi : [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty)$ N – fonksiyon olarak adlandırılır ve **Not 2.2.2** koşullarını da sağlar (Adams,1975; Musielak,1983; Rao ve Ren,1991).

Ayrıca, tüm genelleştirilmiş N – fonksiyonun kümesi $N(\Omega)$ olarak ve Φ fonksiyonun tanımlayıcısı veya konjugesi $\bar{\Phi}$ ile gösterilir. $\bar{\Phi}$ fonksiyonu,

$$\bar{\Phi}(t) = \int_0^t \varphi^{-1}(s) ds, t \geq 0 \quad (4.2.3)$$

olarak tanımlanır ve

$$\bar{\Phi}(t) = \sup_{s>0} \{st - \Phi(s)\}, t \geq 0$$

özelliğini sağlar. Ayrıca, $\bar{\Phi}$ nin $N(\Omega)$ elemanı olduğunu ve young eşitsizliğini yani

$$st \leq \Phi(t) + \bar{\Phi}(s), t \in R \quad (4.2.4)$$

sağlamaktadır. Φ fonksiyonu, Orlicz uzayını aşağıda verilen şekilde tanımlamamıza yardımcı olur,

$$L^\Phi(\Omega) = \left\{ u : \Omega \rightarrow R \text{ölçülebilir} \mid \exists \lambda > 0, \int_\Omega \Phi\left(\frac{|u(x)|}{\lambda}\right) dx < \infty \right\}.$$

Üstelik Δ_2 koşulundan dolayı $L^\Phi(\Omega)$ uzayı, $L^\Phi(\Omega)$ uzayının dual uzayıdır. Yani

$$(L^\Phi(\Omega))^* = L^\Phi(\Omega).$$

Üstelik, Φ fonksiyonu aşağıdaki koşulları sağladığını kabul edeceğiz;

$$1 < \varphi_0 := \inf_{t>0} \frac{t\varphi(t)}{\Phi(t)} \leq \frac{t\varphi(t)}{\Phi(t)} \leq \varphi^0 := \sup_{t>0} \frac{t\varphi(t)}{\Phi(t)} < \infty, \quad \forall t \geq 0; \quad (4.2.5)$$

$$\inf_{t>0} \Phi(t) > 0; \quad (4.2.6)$$

$$\forall t \geq 0; \text{ için } t \rightarrow \Phi(\sqrt{t}) \text{ fonksiyonu konvektir.} \quad (4.2.7)$$

(4.2.5) koşulu ile Orlicz uzayı ($L^\Phi(\Omega)$), $u : \Omega \rightarrow R$ ölçülebilir fonksiyonları olmak üzere

$$\int_\Omega \Phi(|u(x)|) dx < \infty \quad (4.2.8)$$

olur ve Luxemburg normu

$$\|u\|_\Phi := \inf \left\{ \mu > 0 : \int_\Omega \Phi\left(\frac{|u(x)|}{\mu}\right) dx \leq 1 \right\} \quad (4.2.9)$$

şeklinde tanımlanır. Orlicz uzayları için, Hölder eşitsizliği aşağıdaki şekilde tanımlanır (Adams,1975; Rao ve Ren, 1991);

$$\int_{\Omega} uvdx \leq 2\|u\|_{L^{\Phi}(\Omega)}\|v\|_{L^{\bar{\Phi}}(\Omega)}$$

Orlicz Sobolev uzayı ($W^{1,\Phi}(\Omega)$),

$$W^{1,\Phi}(\Omega) := \left\{ u \in L^{\Phi}(\Omega) : \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \in L^{\Phi}(\Omega), i=1,2,\dots,N \right\}.$$

ile tanımlanır ve bu uzaydaki norm

$$\|u\|_{1,\Phi} := |u|_{\Phi} + |\nabla u|_{\Phi} \quad (4.2.10)$$

olur. $W^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayının, $C_0^{\infty}(\Omega)$ uzayındaki kapanış $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayıdır. Üstelik iyi bilinen Poincare eşitsizliği yardımı ile

$$\|u\|_{1,\Phi} := |\nabla u|_{\Phi} \quad (4.2.11)$$

yukarıdaki $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ üzerindeki $\|\cdot\|_{\Phi}$ denk normu tanımlanabilir.

Önerme 4.2.1. Eğer (4.2.5) ve (4.2.7) sağlanırsa o zaman $L^{\Phi}(\Omega)$ ve $W^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayları ayrılabilir ve reflexive Banach uzayıdır (Adams,1975;F.Fang, Z.Tan,2012).

Önerme 4.2.2. (Fan,2012; Mihalescu ve Radulescu, 2008) ρ modüleri fonksiyonu

$$\rho(u) : W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow R \text{ ve } \rho(u) := \int_{\Omega} \Phi(|\nabla u|) dx \text{ şeklinde tanımlansın. O zaman her}$$

$u, u_n \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için aşağıdakiler koşullar sağlanır.

- i. Eğer $\|u\|_{\Phi} < 1$ ise $\|u\|_{\Phi}^{\varphi_0} \leq \rho(u) \leq \|u\|_{\Phi}^{\varphi_0}$
- ii. Eğer $\|u\|_{\Phi} > 1$ ise $\|u\|_{\Phi}^{\varphi_0} \leq \rho(u) \leq \|u\|_{\Phi}^{\varphi_0}$
- iii. $\|u\|_{\Phi} \leq \rho(u) + 1$
- iv. $\|u_n - u\|_{\Phi} \rightarrow 0 \Leftrightarrow \rho(u_n - u) \rightarrow 0$
- v. $\|u_n - u\|_{\Phi} \rightarrow \infty \Leftrightarrow \rho(u_n - u) \rightarrow \infty$

Not 4.2.3. ρ fonksiyoneli $C^1(W_0^{1,\Phi}(\Omega), R)$ de türevi ile birlikte aşağıdaki gibidir.

$$\langle \rho'(u), v \rangle = \int_{\Omega} a(|\nabla u|) \nabla u \nabla v dx,$$

Üstelik ρ' operatörü (S_+) tipidir. Yani; $u, u_n \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ olmak üzere $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayında

$u_n \xrightarrow{z} u$ ve $\limsup \langle \rho'(u_n), u_n - u \rangle \leq 0$ ise $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayında $u_n \rightarrow u$ olur.

(Mihalescu ve Radulescu, 2008). Φ fonksiyonu Δ_2 koşulunu sağlar. Eğer sabit pozitif bir M sayısı varsa öyle ki $\forall t \geq 0$ için

$$\Phi(2t) \leq M\Phi(t) \quad (4.2.12)$$

Olur.

Önerme 4.2.4. (Fan ve Zhao, 2001) Farz edelim ki Ω, R^N ($N \geq 2$) sınırlı bir bölge ve Ω 'nın sınırı ($\partial\Omega$) Lipschitz sınıra sahip olsun. Eğer $p > 1$ ve $1 < r < p^*$ ise

$W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^r(\Omega)$ gömmesi sürekli ve kompaktır. Burada $p < N$ için $p^* := \frac{Np}{N-p}$ ve

$p \geq N$ için $p^* := +\infty$.

Not 4.2.5. Orlicz-Sobolev uzayı $W^{1,\Phi}(\Omega)$, $W^{1,\varphi_0}(\Omega)$ Sobolev uzayına sürekli olarak

gömülür. Ayrıca, $1 \leq r < \varphi_0^* := \frac{N\varphi_0}{N-\varphi_0}$ ise $W^{1,\varphi_0}(\Omega)$ Sobolev uzayı, Lebesgue uzayı

$L^r(\Omega)$ kompakt gömülür. Sonuç olarak; $W^{1,\Phi}(\Omega)$ Sobolev uzayı, $L^r(\Omega)$ Lebesgue uzayının sürekli ve kompakt gömülür.

4.3. Temel Sonuçlar

(4.1.1) problemine karşılık gelen enerji fonksiyoneli $\varepsilon : W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow R$

$$\varepsilon(u) = \hat{A}\left(\int_{\Omega} \Phi(|\nabla u|) dx\right) + \int_{\Omega} \frac{\alpha(x)}{2} \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right)^2 dx - \int_{\Omega} F(x,u) dx \quad (4.3.1)$$

olur. (4.3.1) eşitliğinde, $F(x,t) = \int_0^t f(x,s) ds$ ve $\hat{A}(t) = \int_0^t A(s) ds$ şeklinde tanımlanır.

Eğer her $v \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ fonksiyonu için

$$A(\rho(u) \langle \rho'(u), v \rangle) + \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right) |u|^{q-2} u v dx - \int_{\Omega} f(x,u) v dx = 0 \quad (4.3.3)$$

eşitliği sağlanıyorsa, o zaman $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ fonksiyonuna (4.1.1) probleminin zayıf çözümü olur.

Çalışmamızda, aşağıdaki varsayımlar altında (4.1.1) problemini çalışacağız. Ayrıca, çalışmamızın tamamında $2 \leq q < p < \infty$ olarak kabul edeceğiz.

(AO) $A : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$ fonksiyonu, $t > 0, \sigma > 1$ ve $m_2 \geq m_1 > 1$ olmak üzere

$$m_1 t^{\sigma-1} \leq A(t) \leq m_2 t^{\sigma-1}$$

koşulunu sağlayan sürekli bir fonksiyondur,

(f1) $f : \Omega \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ Caratheodory fonksiyonu, $s \in C(\bar{\Omega})$ olmak üzere $s < \alpha \varphi_0$ ve $c_1 > 0$ sabiti için

$$|f(x, t)| \leq c_1 |t|^{s-1}$$

eşitsizliğini sağlasın

(f2) Ambrosetti-Rabinowitzs koşulu sağlansın: Yani, her bir $x \in \Omega$ için

$$0 < \theta F(x, t) \leq f(x, t)t, |t| \geq M, \forall x \in \Omega$$

eşitsizliğini sağlayan $M, \theta > 0$ sabit sayıları ve $2q \leq \sigma \varphi^0 < \theta < \varphi_0^*$ vardır,

(f3) Her $x \in \Omega$ için $t \rightarrow 0$ olduğunda

$$f(x, t) = o(|t|^{q-1}),$$

olur,

$$(f4) f(x, -t) = -f(x, t)$$

Not 4.3.1. $\sigma > q$ olmak üzere $f(x, t) = |t|^{\sigma-2} t$ fonksiyonu (f1) ve (f4) koşulunu sağlar.

Not 4.3.2. (f2) koşuluna göre, tüm $x \in \Omega$ ve $|t| \geq M$ için $F(x, t) \geq c|t|^\theta$ eşitsizliğini sağlayan bir $c > 0$ sabiti vardır.

Teorem 4.3.3. Farzedelim ki (f1), (f3) ve (A0) koşulları sağlansın. O zaman, (4.1.1) probleminin $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ uzayında aşıkâr olmayan bir çözüme sahiptir.

İlk olarak çalışmamızın ana ispatlarının önemli bir kısmı olan ε fonksiyonelinin temel düzgünlük özelliğini sağladığını göstermemiz gereklidir.

Yardımcı Teorem 4.3.4. ε fonksiyoneli $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ üzerinde iyi tanımlı ve Frechet türevlenebilirdir. Yani, $\varepsilon \in C^1(W_0^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ sınıfındadır ve ε türevi aşağıdaki gibidir;

$$\langle \varepsilon'(u), v \rangle = A(\rho(u) \langle \rho'(u), v \rangle) + \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x) \right) |u|^{q-2} uv dx - \int_{\Omega} f(x, u) v dx \quad (4.3.4)$$

İspat. Herhangi bir $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^{2q}(\Omega) \check{G}L^q(\Omega)$ gömmelerinin yardımıyla

$$\left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right)^2 \in L^1(\Omega) \quad (4.3.5)$$

elde edilir.

Ayrıca, **(f1)**, **(A0)** koşulları ve $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \hookrightarrow L^s(\Omega)$ gömmesi (4.3.5) ifadesinde kullanıldığında

$$|\varepsilon(u)| \leq A(\rho(u)) + \int_{\Omega} \frac{\alpha(x)}{2} \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right)^2 dx - \int_{\Omega} F(x,u) dx < \infty$$

olur. O halde, ε fonksiyoneli, $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ üzerinden iyi tanımlı olduğunu gösterir.

Şimdi de $\varepsilon \in C^1(W_0^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ olduğunu gösterelim.

Öncelikle, $K := W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ şeklinde tanımlı $K(u) := A(\rho(u))$ fonksiyonunu olarak gösterelim. Diğer taraftan, ρ fonksiyoneli $C^1(W^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ sınıfında yer aldığından ve A sürekli fonksiyonu **(A0)** büyüme koşulunu sağladığından dolayı, her $u, v \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için $K(u) := A(\rho(u))$ birleşim fonksiyoneli $C^1(W^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ sınıfı üzerinde iyi tanımlı olup ve türev fonksiyonu $K' := W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow (W_0^{1,\Phi}(\Omega))^*$

$$\langle K'(u), v \rangle = A(\rho(u)) \langle \rho'(u), v \rangle$$

olur. Yani, $\varepsilon \in C^1(W_0^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ olduğunu göstermek için,

$$\Lambda(u) = \int_{\Omega} \frac{\alpha(x)}{2} \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right)^2 dx - \int_{\Omega} F(x,u) dx$$

şeklinde verilen $\Lambda : W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ operatörünün $C^1(W^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ sınıfında olduğunu göstermek yeterli olacaktır. Bunun için de, ilk olarak bütün $v \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için,

$$\langle \Lambda'(u), v \rangle = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\Lambda(u+tv) - \Lambda(u)}{t} = \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x)\right) |u|^{q-2} uv dx - \int_{\Omega} f(x,u) v dx$$

olduğunu göstermemiz gerekir. Ardından $\Lambda' := W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow (W_0^{1,\Phi}(\Omega))^*$ operatörünün sürekli olduğunu elde etmemiz gerekiyor.

O halde, $\|\cdot\|$ özellikleri, f fonksiyonunun sürekli özellikleri ve F nın tanımını bir arada düşünüldüğünde aşağıdaki denklem için Ortalama Değer teoremini kullanabiliriz;

$$\begin{aligned}
\langle \Lambda'(u), v \rangle &= \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} \frac{\alpha(x)}{2t} \left(\left(\frac{|u+tv|^q}{q} - \beta(x) \right)^2 - \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x) \right)^2 \right) dx \\
&= \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} \frac{F(x, u+tv) - F(x, u)}{t} dx, \\
&= \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u+t\epsilon v|}{q} \right) |u+t\epsilon v|^{q-2} (u+t\epsilon v) v dx - \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} f(u+t\epsilon v) v dx
\end{aligned}$$

eşitliği elde edilir. Eşitlikte, $u, v \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ ve $0 \leq \epsilon \leq 1$ dir. Bu son eşitlikte üçgen şitsizliğini kullanırsak,

$$\begin{aligned}
& \left| \alpha(x) \left(\frac{|u+t\epsilon v|^q}{q} - \beta(x) \right) |u+t\epsilon v|^{q-2} (u+t\epsilon v) \right| \\
& \leq \alpha(x) \left(\frac{|u+t\epsilon v|^q}{q} + \beta(x) \right) |u+t\epsilon v|^{q-1} |v| \\
& \leq \alpha(x) \left(\frac{|u+t\epsilon v|^{2q-1}}{q} |v| + \beta(x) |u+t\epsilon v|^{q-1} |v| \right)
\end{aligned}$$

elde edilir. Ayrıca, tüm $a, b \in \mathbb{R}^N$ ve $m \geq 1$ için $|a+b|^m \leq 2^{m-1} (|a|^m + |b|^m)$ eşitsizliği ile birlikte Young eşitsizliğini ardışık olarak yukarıdaki ifadenin sağ tarafına uygularsak,

$$\frac{|u+t\epsilon v|^{2q-1}}{q} |v| \leq \frac{(2q-1)2^{2q-1}}{2q^2} \left[|u|^{2q} + |v|^{2q} \right] + \frac{1}{2q} |v|^{2q} \quad (4.3.6)$$

ve

$$|u+t\epsilon v|^{q-1} |v| \leq \frac{2^{q-1}(q-1)}{qq^2} \left(|u|^q + |v|^q \right) + \frac{1}{q} |v|^q \quad (4.3.7)$$

elde edilir. Benzer şekilde, **(f1)** koşulunu da kullanırsak

$$|f(x, u+t\epsilon v) v| \leq c \left(\frac{2^{s-1}(s-1)}{s} |u|^s + \left(\frac{2^{s-1}(s-1)+1}{s} \right) |v|^s \right) \quad (4.3.8)$$

Olur. Bu durumda, (4.3.6) ve (4.3.7) eşitsizliklerinin sağ tarafı $L^1(\Omega)$ olur. Bu yüzden Lebesgue güçlü yakınsama teoremine göre f ve $|\cdot|$ süreklilik özelliği ile birlikte integral ve limit sıralaması değiştirilebilir. Yani,

$$\begin{aligned} \langle \Lambda'(u), v \rangle &= \int_{\Omega} \alpha(x) \lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{|u + t\epsilon v|^q}{q} - \beta(x) \right) |u + t\epsilon v|^{q-2} (u + t\epsilon v) v dx - \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} f(x, u + t\epsilon v) v dx \\ &= \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x) \right) |u|^{q-2} u v dx - \int_{\Omega} f(x, u) v dx \end{aligned}$$

olur. Yukardaki denklemin, sağ tarafı v nin fonksiyonu olarak $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ üzerinden sürekli lineer fonksiyonel olduğundan dolayı, Λ Gateaux türevlenebilir. Şimdi de Λ sürekliliğini göstereceğiz. Bunun için de, $(u_n) \subset W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ de $u_n \rightarrow u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ olacak bir dizi varsayalım. O zaman

$$\left| \langle \Lambda'(u_n) - \Lambda'(u), v \rangle \right| \leq \left| \int_{\Omega} \alpha(x) I_n v dx \right| + \left| \int_{\Omega} (f(x, u) - f(x, u_n)) v dx \right|$$

yazılabilir. Burada

$$I_n := \Theta(u_n) - \Theta(u) = \left[\left(\frac{|u_n|^q}{q} - \beta(x) \right) |u_n|^{q-2} u_n - \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x) \right) |u|^{q-2} u \right]$$

ve

$$\theta(\cdot) = \left(\frac{|\cdot|^q}{q} - \beta(x) \right) |\cdot|^{q-2}$$

Hölder eşitsizliğinden yararlanarak,

$$\left| \int_{\Omega} \alpha(x) I_n v dx \right| \leq c |I_n|_{\frac{q}{q-1}} |v|_q \quad (4.3.9)$$

eşitsizliği elde edilir.

$$W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^q(\Omega) \check{G}L^{\frac{q}{q-1}}(\Omega)$$

Gömmesinden dolayı $u_n \rightarrow u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ yı (4.3.9) a uygulayabiliriz. Diğer taraftan,

$$\begin{aligned} |I_n| &= |\Theta(u_n) - \Theta(u)| \leq \beta(x) (|u_n|^{q-1} + |u|^{q-1}) + \frac{1}{q} (|u_n|^{2q-1} + |u|^{2q-1}) \\ &\leq C (|u_n|^{q-1} + |u|^{q-1} + |u_n|^{2q-1} + |u|^{2q-1}) \end{aligned} \quad (4.3.10)$$

yazabiliriz. Burada $C := \max\left(\frac{1}{p}, \sup_{x \in \Omega} \beta(x)\right)$. Ayrıca, $u_n \rightarrow u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ olduğundan

dolayı $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^{\frac{(q-1)q}{q-1}}(\Omega)$, $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^{\frac{(2q-1)q}{q-1}}(\Omega)$ ve $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^s(\Omega)$ kompakt gömmelerinden (u_n) ile gösterilen alt dizi için

$$L^{\frac{(q-1)q}{q-1}}(\Omega) \text{ uzayında } u_n \rightarrow u$$

$$L^{\frac{(2q-1)q}{q-1}}(\Omega) \text{ uzayında } u_n \rightarrow u$$

$$L^s(\Omega) \text{ uzayında } u_n \rightarrow u$$

$$\text{hhh } x \in \Omega \text{ için } u_n \rightarrow u$$

yazabiliriz. ve her $x \in \Omega$ ve $n \in N$ için, $|u_n(x)| \leq w_1(x)$, $|u_n(x)| \leq w_2(x)$ ve

$|u_n(x)| \leq w_3(x)$ olacak şekilde $w_1 \in L^{\frac{(q-1)q}{q-1}}(\Omega)$, $w_2 \in L^{\frac{(2q-1)q}{q-1}}(\Omega)$ ve $w_3 \in L^s(\Omega)$ vardır.

Bundan dolayı, bu bilgileri (4.3.10) da kullanarak,

$$|I_n|_{\frac{q}{q-1}} = |\Theta(u_n) - \Theta(u)|_{\frac{q}{q-1}} = \left(\int_{\Omega} |\Theta(u_n) - \Theta(u)|^{\frac{q}{q-1}} dx \right)^{\frac{q-1}{q}}$$

ve

$$\begin{aligned} |\Theta(u_n) - \Theta(u)|_{\frac{q}{q-1}} &\leq c \left(1 + |u_n|^{q-1} + |u|^{q-1} + |u_n|^{2q-1} + |u|^{2q-1} \right)^{\frac{q}{q-1}} \\ &\leq c \left(1 + |w_1|_{\frac{(q-1)q}{q-1}} + |u|_{\frac{(q-1)q}{q-1}} + |w_2|_{\frac{(2q-1)q}{q-1}} + |u|_{\frac{(2q-1)q}{q-1}} \right) \in L^1(\Omega) \end{aligned}$$

elde edilir. Şimdi de $n \rightarrow \infty$ iken $|\Theta(u_n(x)) - \Theta(u(x))| \rightarrow 0$ olduğunu göstereceğiz.

Aslında,

$$\begin{aligned} |\Theta(u_n) - \Theta(u)| &= \left| \left(\frac{|u_n|^q}{q} - \beta(x) \right) |u_n|^{q-2} u_n - \left(\frac{|u|^q}{q} - \beta(x) \right) |u|^{q-2} u \right| \\ &\leq \frac{1}{q} \left| |u_n|^{2q-2} u_n - |u|^{2q-2} u \right| + \beta(x) \left| |u_n|^{q-2} u_n - |u|^{q-2} u \right| \end{aligned}$$

yazabiliriz. Şimdi de $1 < k < \infty$ için $c_k > 0$ sabiti mevcuttur.

$$\left| |\xi|^{k-2} \xi - |\zeta|^{k-2} \zeta \right| \leq C_k |\xi - \zeta| (|\xi| + |\zeta|)^{k-2}, \forall \xi, \zeta \in \mathbb{R}^N$$

$c_k > 0$ sabiti mevcuttur (Chipot, 2009). Bu yüzden $u_n \rightarrow u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ olduğundan

$$\lim_{n \rightarrow \infty} |\Theta(u_n(x)) - \Theta(u(x))| = 0$$

elde edilir. Bu son eşitlikte, **(f1)**, Hölder eşitsizliği, $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^s(\Omega) \check{G}L^{s-1}(\Omega)$ sürekli gömmeyi $\left| \int_{\Omega} (f(x,u) - f(x,u_n)) v dx \right|$ terimi için kullanırsak

$$\begin{aligned} \left| \int_{\Omega} (f(x,u) - f(x,u_n)) v dx \right| &\leq c_2 \int_{\Omega} (|w_3|^{s-1} + |u|^{s-1}) |v| dx \\ &\leq c_3 \int_{\Omega} \left(\|w_3\|_{\frac{s}{s-1}}^{s-1} + \|u\|_{\frac{s}{s-1}}^{s-1} \right) |v| \in L^1(\Omega) \end{aligned}$$

eşitsizliğini elde ederiz. Üstelik, f in sürekliliğini ve hhh $x \in \Omega$ için $u_n(x) \rightarrow u(x)$ göz önünde bulundurursak

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \int_{\Omega} (f(x,u_n) - f(x,u(x))) \right| = 0$$

elde ederiz. Yukardaki elde edilen bütün bilgileri dikkate alıp ve Lebesgue güçlü yakınsama teoremini uygularsak

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \int_{\Omega} (f(x,u_n) - f(x,u)) \right| = 0$$

ve

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\Theta(u_n) - \Theta(u)|^{\frac{q}{q-1}} dx = 0$$

Eşitliklerini elde ederiz. Sonuç olarak, son iki denklem birlikte

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left\| \Lambda'(u_n) - \Lambda'(u) \right\|_{(W_0^{1,\Phi}(\Omega))^*} = \limsup_{n \rightarrow \infty} \sup_{\|v\|_{\Phi} \leq 1} \left| \langle \Lambda'(u_n) - \Lambda'(u), v \rangle \right| = 0$$

sonucuna varırız. O halde, $\Lambda' := W_0^{1,\Phi}(\Omega) \rightarrow (W_0^{1,\Phi}(\Omega))^*$ süreklidir.

Not 4.3.5 Yardımcı Teorem 4.3.4 sonucunda, türevi (4.3.4) verilen $\varepsilon \in C^1(W_0^{1,\Phi}(\Omega), \mathbb{R})$ sahibiz. Eğer (4.3.3) ve (4.3.4) karşılaştırırsak, ε fonksiyonelinin kritik noktaları aynı zamanda (4.3.2) ve (4.3.3) sağlayan fonksiyonlardır. Bu yüzden (4.1.1) problemin çözümünü elde etmek için ε fonksiyonelinin kritik noktalarını araştıracağız. Bu amaçla, fonksiyonel ε kritik noktalarının olduğunu ispat etmemize yardımcı olacak aşağıda verilen bazı sonuçlar elde edeceğiz.

Yardımcı Teorem 4.3.6. (f1) ve (f3) koşullarının sağlandığını kabul edelim. Bu durumda, ε fonksiyoneli aşağıdaki koşulları sağlar.

- i) $\|u\|_{\Phi} = \eta < 1$ olmak üzere bütün $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için $\varepsilon(u) \geq \tau > 0$ olacak şekilde η ve τ pozitif reel sayıları vardır.
- ii) $\|e\|_{\Phi} > 1, \varepsilon(e) < 0$ olacak şekilde $e \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ mevcuttur.

İspat

- i) (f3) koşulundan, $\delta \in (0,1)$ ile birlikte verilen herhangi bir $\epsilon \in (0, \delta^{\varphi^0} / 2\sigma c_0^q)$ için

$$|F(x,t)| \leq \frac{\epsilon |t|^q}{q}, \forall x \in \Omega, |t| \leq \delta$$

yazabiliriz. Diğer taraftan,

$$\|u\|_{\Phi} = \eta := \left(\frac{1}{m_1 q} \right)^{1/\sigma\varphi^0 - q} \delta^{\varphi^0 / \sigma\varphi^0 - q} < 1$$

olacak şekilde $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ olsun. Ayrıca, Önerme 4.2.3 ve $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega)$ sürekli gömmesinden, yani; $\forall u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ için $|u|_q \leq c_0 \|u\|_{\Phi}$ olacak şekilde $\exists c_0 = c(|\Omega|) > 0$ vardır. Dolayısıyla,

$$\begin{aligned} \varepsilon(u) &\geq \frac{m_1}{\sigma} \left(\int_{\Omega} \Phi(x, |\nabla|) dx \right)^{\sigma} - \frac{\epsilon}{q} \int_{\Omega} |u|^q dx \\ &\geq \frac{m_1}{\sigma} \|u\|_{\Phi}^{\sigma\varphi^0} - \frac{\epsilon}{q} c_0^q \|u\|_{\Phi}^q \\ &\geq \left(\frac{m_1}{\sigma} \|u\|_{\Phi}^{\sigma\varphi^0 - q} - \frac{\epsilon}{q} \right) \|u\|_{\Phi}^q = \left(\frac{1}{\sigma q} \delta^{\varphi^0} - \frac{\epsilon}{q} c_0^q \right) \eta^q = \tau \end{aligned}$$

yani $\varepsilon(u) \geq \tau > 0$ olduğu elde edilir.

- ii) Öncelikle, $t > 1$ ve $s > 0$ için $\Phi(ts) \leq t^{\varphi^0} \Phi(s)$ sağlanır. Gerçekten, (4.2.5) varsayımına göre

$$\frac{z\varphi(z)}{\Phi(z)} \leq \varphi^0, \forall z \geq 0$$

yukardaki denkleme mevcuttur. Buradan da aşağıdaki eşitsizlikleri yazabiliriz.

$$\int_s^{ts} \frac{\varphi(z)}{\Phi(z)} \leq \int_s^{ts} \frac{\varphi^0}{z} dz$$

$$\log \Phi(ts) - \log \Phi(s) \leq \log t^{\varphi^0}$$

$$\Phi(ts) \leq t^{\varphi^0} \Phi(s)$$

Ayrıca, $0 \neq \phi \in W^{1,\Phi}(\Omega)$ ve $1 < t \in \mathbb{R}$ olsun. Bu durumda, (4.3.2.) ve $\theta > \sigma\varphi^0 > 2q$ yardımıyla

$$\begin{aligned} \varepsilon(t\phi) &= \frac{m_2}{\sigma} t^{\sigma\varphi^0} \left(\int_{\Omega} \Phi(x, |\nabla u|) dx \right)^{\sigma} + \frac{t^{2q}}{2q^2} \int_{\Omega} \alpha(x) |\phi|^{2q(x)} dx + t^q \int_{\Omega} \alpha(x) \beta(x) |\phi|^q dx \\ &+ \int_{\Omega} \alpha(x) \beta^2(x) dx - ct^0 \int_{\Omega} |\phi|^{\theta} dx \end{aligned}$$

denklemini elde edilir. Bu son eşitsizlikte, $t \rightarrow +\infty$ iken $\varepsilon(t\phi) \rightarrow -\infty$ elde ederiz. Daha sonra da yeteri kadar büyük $t > 1$ için, eğer $\|e\|_{\Phi} > \eta$ ile birlikte $t\phi = e$ alınırsa $\varepsilon(e) < 0$ elde ederiz.

Yardımcı Teorem 4.3.7. (f1) ve (f2) koşulları altında ε , (PS) koşulunu sağlar.

İspat

Herhangi bir $\{u_n\} \subset W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ dizisi ve $\hat{c} > 0$ sabiti için

$$\varepsilon(u_n) \rightarrow \hat{c} \text{ ve } \|\varepsilon'(u_n)\|_{(W^{1,\Phi}(\Omega))^*} \rightarrow 0 \quad (4.3.11)$$

koşullarının sağlandığını kabul edelim.

İlk olarak, (u_n) dizisinin $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ de sınırlı olduğunu gösterelim. Aksine, (u_n) dizisi $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ de sınırlı olmasın. Yani, $n \rightarrow \infty$ iken $\|u_n\|_{\Phi} \rightarrow \infty$ ve ek olarak $\|u_n\|_{\Phi} > 1$ olsun. Daha sonra, (4.3.11) den dolayı mevcuttur bir $C > 0$ reel sayısı için

$$\begin{aligned} C + \|u_n\| &\geq \varepsilon(u_n) = \hat{A}(\rho(u_n)) + \int_{\Omega} \frac{\alpha(x)}{2} \left(\frac{|u_n|^q}{q} - \beta(x) \right)^2 dx - \int_{\Omega} F(x, u_n) dx \\ &\geq \frac{m_1}{\sigma} \|u_n\|_{\Phi}^{\sigma\varphi_0} - \frac{c_1}{s} \int_{\Omega} |u_n|^s dx \\ &\geq \frac{m_1}{\sigma} \|u_n\|_{\Phi}^{\sigma\varphi_0} - c \|u_n\|_{\Phi}^s \end{aligned}$$

eşitsizliğini yazabiliriz. Diğer taraftan, yukardaki eşitsizliği $\|u_n\|_{\Phi}^s$ bölüp ve $n \rightarrow +\infty$ alındığında zaman $\sigma\varphi_0 > s > 1$ ifadesi ile çelişki elde ederiz. Bu yüzden (u_n) , $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ de sınırlıdır. Dolayısıyla, $W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ Yansımali Banach uzayı olduğundan, (u_n)

dizisinin zayıf olarak $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ ya yakınsayan bir alt dizi mevcuttur. Şimdi, bu yakınsamanın güçlü olduğunu göstereceğiz. O halde, (4.3.11) kullanırsak

$$\begin{aligned} \langle \varepsilon'(u_n), u_n - u \rangle &= A(\rho(u_n) \langle \rho'(u_n), u_n - u \rangle) + \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u_n|^q}{q} - \beta(x) \right) |u_n|^{q-2} u_n (u_n - u) dx \\ &\quad - \int_{\Omega} f(x, u_n) (u_n - u) dx \rightarrow 0 \end{aligned}$$

yazabiliriz. Diğer taraftan, $(\mathbf{f1})$, $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^s(\Omega)$ kompakt gömmesi ve Hölder eşitsizliğinden

$$\left| \int_{\Omega} f(x, u_n) (u_n - u) dx \right| \leq \int_{\Omega} |u_n|^{s-1} |u_n - u| dx \leq \left\| |u_n|^{s-1} \right\|_{\frac{s}{s-1}} \|u_n - u\|_s \rightarrow 0 \quad (4.3.12)$$

elde ederiz. Benzer şekilde, $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^{2q}(\Omega)$, $W_0^{1,\Phi}(\Omega) \check{G}L^q(\Omega)$ kompakt gömmelerinden ve Hölder eşitsizliğinden

$$\begin{aligned} \left| \int_{\Omega} \alpha(x) \left(\frac{|u_n|^q}{q} - \beta(x) \right) |u_n|^{q-2} u_n (u_n - u) dx \right| &\leq \bar{c} \int_{\Omega} (|u_n|^q + 1) |u_n|^{q-1} |u_n - u| dx \\ &\leq \bar{c} \left(\int_{\Omega} |u_n|^{2q-1} |u_n - u| dx + \int_{\Omega} |u_n|^{q-1} |u_n - u| dx \right) \\ &\leq \bar{c} \left(\left\| |u_n|^{2q-1} \right\|_{\frac{2q}{2q-1}} \|u_n - u\|_{2q} + \left\| |u_n|^{q-1} \right\|_{\frac{q}{q-1}} \|u_n - u\|_q \right) \rightarrow 0 \end{aligned} \quad (4.3.13)$$

olarak buluruz. Burada $\bar{c} := 2 \max \left(\sup_{x \in \bar{\Omega}} \alpha(x) X \sup_{x \in \bar{\Omega}} \beta(x), \frac{1}{q} \right)$ dir. O halde, (4.3.12)

ve (4.3.13) eşitsizliklerini kullanarak

$$A(\rho(u_n) \langle \rho'(u_n), u_n - u \rangle) \rightarrow 0$$

elde ederiz. Bu durumda, (4.2.4) ve (\mathbf{AO}) koşullarından dolayı (u_n) güçlü bir şekilde $u \in W_0^{1,\Phi}(\Omega)$ ye yakınsar. Sonuç olarak; ε , (PS) koşulunu sağlar.

Teorem 4.3.3 ün ispatı;

Yardımcı teorem (4.3.7) ve (4.3.9) den dolayı fonksiyonel ε Mountain-Pass teoreminin (Ambrosetti ve Rabinowitz, 1973) koşullarını sağlar. Bu yüzden (4.1.1) probleminin sıfırdan farklı en az bir zayıf çözümü vardır. Bu çözüm ε fonksiyonelinin aynı zamanda kritik noktasıdır.

4.4. Örnekler

Bu bölümde, sonuçlarımızı başarılı bir şekilde uygulayacağımız somut problemler sunacağız. Farz edelim ki

$$\begin{cases} A(t) = 1 \\ a(t) = |t|^{p-2} \\ \beta(x) = 1 \\ \alpha(x) = \alpha = \text{const} > 0 \\ f(x, t) = |t|^{\gamma-2} t, \gamma \in \mathbb{R}, \gamma > 1 \\ p = q = 2 \end{cases} \quad (4.4.1)$$

Daha sonra (4.1.1) denklemini Ginzburg-Landau (GL) sınıfı denklemini

$$\begin{cases} -\nabla^2 \psi + \alpha \left(\frac{|\psi|^2}{2} - 1 \right) \psi = |\psi|^{\gamma-2} \psi, \Omega \\ \psi = 0, \partial\Omega \end{cases} \quad (4.4.2)$$

denklemine dönüşür. Burada ψ süper iletken durumu tanımlayan microdalga fonksiyonu ve $|\psi|^2$ süper iletken elektronların yoğunluğunu gösteriyor. Bu denklem, ilk olarak (Ginzburg, Landau, 1950) önerildi. Süper iletkenlik alanında GL denklemini makroskobik süper iletkenlik olaylarını anlamada önemli bir rol oynar. GL denklemleri ile ilgili detaylı bilgi için (Bethuel, Bresiz, ve Hlein, 1994; Bethuel, Bresiz, ve Hlein, 1993; Comte ve Mironezcu, 1999; Jimbo ve Morito, 2001; Lefter ve Radulescu, 1996; Lu ve Pan, 1996; Lu ve Pan, 1996; Mironescu, 1995; Morito, 2001; Struwe, 1993.) referanslarına bakınız.

Problem (4.4.2) ye karşılık gelen enerji fonksiyoneli, GL enerji olarak adlandırılır ve aşağıdaki gibi tanımlanmıştır.

$$\varepsilon_* : W_0^{1,2} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varepsilon_*(\psi) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla \psi|^2 dx + \int_{\Omega} \left(\frac{|\psi|^2}{2} - 1 \right)^2 dx - \frac{1}{\gamma} \int_{\Omega} |\psi|^\gamma dx$$

ve fonksiyonel ε_* ın kritik noktaları eşdeğer norm $\|\cdot\|_{W^{1,2}}$ (poincare eşitsizliğine göre) ile birlikte

$$W_0^{1,2}(\Omega) = \{ \psi \in W_0^{1,2}(\Omega) : \psi = 0, \partial\Omega \}$$

içinde

$$\|\psi\|_{W_0^{1,2}} = \|\psi\|_W = \left(\int_{\Omega} |\nabla \psi|^2 dx \right)^{1/2}$$

deki gibi tanımlanmıştır. Burada,

$$W^{1,2}(\Omega) = \left\{ \psi \in L^2(\Omega) : \frac{\partial \psi}{\partial x_i} \in L^2(\Omega), i=1,2,\dots,N \right\} \text{ dir.}$$

Teorem 4.4.1. $4 < \gamma < 2^* = \frac{2N}{N-2}$ ve $0 < \alpha < 1$ in sağladığını varsayalım. Daha sonra

(4.4.2) probleminin $W_0^{1,2}(\Omega)$ de sonsuz çoklukta çözümü vardır.

İspat

(4.1.1) probleminde görünen bütün fonksiyonların, (4.4.1) sağladığından bütün gerekli şartlar **(AO)** ve **(f1)-(f4)** (4.4.2) problemi için sağlar. Bu yüzden, (4.4.2) problemi için yardımcı teorem 4.3.6. ve yardımcı teorem 4.3.7 sağlandığını kolayca gösterebiliriz. Bunu söylemek ile birlikte, farklı bir yaklaşım gerektirdiğinde yardımcı teorem 4.3.7. ispatının özlü anahatını vermek istiyoruz. Bu amaçla, Palais-Smale dizisi $(u_n) \subset W_0^{1,2}(\Omega)$ için

$$\varepsilon_*(u_n) \rightarrow c \text{ ve } \|\varepsilon'_*(u_n)\|_{(W_0^{1,2}(\Omega))^*} \rightarrow 0 \quad (4.4.3)$$

Tekrar çelişki ile $\|u_n\|_W > 1$ olduğunu varsayalım. (4.4.3) gerçeklerinden dolayı C , $4 < \kappa < \gamma$ şartını sağlayan κ pozitif reel sayılarının varlığı ve $W_0^{1,2}(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$ gömmesi ile birlikte

$$\begin{aligned} C &\geq \varepsilon_*(u_n) - \frac{1}{\kappa} \langle \varepsilon'_*(u_n), u_n \rangle \\ &\geq \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u_n|^2 dx + \frac{\alpha}{2} \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^2}{2} - 1 \right) dx - \frac{1}{\gamma} \int_{\Omega} |u_n|^\gamma dx \\ &\quad - \frac{1}{\kappa} \int_{\Omega} |\nabla u_n|^2 dx - \frac{\alpha}{\kappa} \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^2}{2} - 1 \right) dx + \frac{1}{\kappa} \int_{\Omega} |u_n|^\gamma dx \\ &\geq \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\kappa} \right) \|u_n\|_W^2 + \frac{\alpha}{2} \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^4}{4} - |u_n|^2 + 1 \right) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -\frac{\alpha}{\kappa} \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^4}{2} - |u_n|^2 \right) dx + \left(\frac{1}{\theta} - \frac{1}{\gamma} \right) \int_{\Omega} |u_n|^{\gamma} dx \\
& \geq \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\kappa} \right) \|u_n\|_w^2 + \left(\frac{\alpha}{8} - \frac{\alpha}{2\kappa} \right) \int_{\Omega} |u_n|^4 dx \\
& \quad + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\kappa} \right) \int_{\Omega} |u_n|^2 dx + \left(\frac{1}{\kappa} - \frac{1}{\gamma} \right) \int_{\Omega} |u_n|^{\gamma} dx \\
& \geq \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\kappa} \right) \|u_n\|_w^2 + \left(\frac{\alpha}{\kappa} - \frac{\alpha}{2} \right) \|u_n\|_w^2 \\
& \geq (1-\alpha) \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\kappa} \right) \|u_n\|_w^2
\end{aligned}$$

$\kappa > 4$ ve $0 < \alpha < 1$ olduğundan (u_n) , $W_0^{1,2}(\Omega)$ içinde sınırlıdır. $W_0^{1,2}(\Omega)$ nin Yansılmalı bir Banach uzay olduğunu göz önünde bulundurursak, $u \in W_0^{1,2}(\Omega)$ ya zayıf bir şekilde yakınsayan (u_n) alt dizisi vardır. Daha sonra (4.4.3) ü kullanarak

$$\langle \mathcal{E}'_*(u_n), u_n - u \rangle = \int_{\Omega} \nabla u_n (\nabla u_n - \nabla u) dx + \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^2}{2} - 1 \right) u_n (u_n - u) dx - \int_{\Omega} |u_n|^{\gamma-2} u_n (u_n - u) dx \rightarrow 0$$

Ayrıca, Hölder eşitsizliğinden ve $W_0^{1,2}(\Omega) \check{G}L^4(\Omega)$ ve $W_0^{1,2}(\Omega) \check{G}L^{\gamma}(\Omega)$ kompakt gömmesinden dolayı

$$\left| \int_{\Omega} |u_n|^{\gamma-2} u_n (u_n - u) dx \right| \rightarrow 0 \tag{4.4.4}$$

ve

$$\left| \int_{\Omega} \left(\frac{|u_n|^2}{2} - 1 \right) u_n (u_n - u) dx \right| \rightarrow 0 \tag{4.4.5}$$

sağlandığını sırasıyla (4.3.12) ve (4.3.13) de olduğu gibi kolayca görülebilir. Bu yüzden, (4.4.4) ve (4.4.5) dolayı

$$\int_{\Omega} \nabla u_n (\nabla u_n - \nabla u) dx \rightarrow 0 \tag{4.4.6}$$

elde ederiz. Diğer taraftan,

$$\langle L(v)w \rangle = \int_{\Omega} |\nabla v|^{p-2} \nabla v \nabla w dx, p > 1 \tag{4.4.7}$$

olarak tanımlanan $L:W_0^{1,2}(\Omega)\check{\mathcal{G}}(W_0^{1,2}(\Omega))^*$ operatörü S_+ tipindedir (bkz Teorem 3.1, Fan ve Zhang, 2003). Dolayısıyla, $p=2$, $v=u_n$ ve $w=u_n-u$ ifadelerini (4.4.7) denkleminde yerine koyarsak $\int_{\Omega}\nabla u_n(\nabla u_n-\nabla u)dx$ olarak elde ederiz. Bu da S_+ sınıfında olduğunu gösterir. Bu yüzden (4.4.6) dan ve $W_0^{1,2}(\Omega)$ içinde $u_n\rightarrow u$ yakınsamasından dolayı ε_* fonksiyoneli (PS) şartını sağlar. Sonuç olarak (4.4.2) problemi $W_0^{1,2}(\Omega)$ da basit olmayan çözüme sahiptir.

5. SONUÇLAR VE ÖNERİLER

5.1 Sonuçlar

Bu çalışmamızda

$$\left\{ \begin{array}{l} -A \left(\int_{\Omega} \Phi(|\nabla u(x)|) dx \right) \operatorname{div} \left(a(|\nabla u(x)|) \nabla u(x) \right) + \alpha(x) \left(\frac{|u(x)|^q}{q} - \beta(x) \right) |u(x)|^{q-2} u = f(x, u) \quad \Omega \text{ da} \\ u = 0 \quad \partial\Omega \text{ üzerinde} \end{array} \right.$$

denklemini sıfırdan farklı zayıf çözümleri araştırılmıştır. Bu zayıf çözümleri bulmak için Mountain Pass geometrisi teoremi kullanılmıştır.

5.2 Öneriler

- 1) Çalışmamızda kullandığımız (4.1.1) denkleminde Fountain teoremini uygulayarak sıfırdan farklı en az iki kritik noktasının varlığı gösterilebilir.
- 2) Çalışmamızda (4.1.1) denkleminde p yerine $p(x)$ alınıp; Mountain Pass teoremleri kullanılarak sıfırdan farklı en az bir kritik noktasının varlığı gösterilebilir.
- 3) (4.1.1) denkleminde p yerine $p(x)$ kullanılarak Fountain teoremi çalışılabilir. Böylece sıfırdan farklı en az iki kritik noktasının varlığı gösterilebilir.

KAYNAKLAR

- Adams, R.A., 1975, Sobolev spaces, *Academic Press*, New York.
- Adams, R.A. ve Fournier, J.J., 2003, Sobolev Space. *Elsevier Science*.
- Alves, C.O. ve Ferreira, M. C., 2015, Existence of solutions for a class of $p(x)$ -Laplacian equations involving a concave-convex nonlinearity with critical growth in \mathbb{R}^N , *Topological Methods in Nonlinear Analysis*, 45 (2), 399-422.
- Ambrosetti, A. ve Rabinowitz, P. H., 1973, Dual variational methods in critical point theory, *J. Funct. Anal.*, 14, 349-381.
- Avci, M., Cekic, B. ve Mashiyev, R.A., 2011, Existence and multiplicity of the solutions of the $p(x)$ -Kirchhoff type equation via genus theory, *Math. Meth. Appl. Sci.* 34 (14) 1751-1759.
- Avci, M. ve Pankov, A., 2018, Multivalued Elliptic Operators with Nonstandard Growth, *Advances in Nonlinear Analysis* 7 (1) 35-48.
- Ayazoglu (Mashiyev), R. ve Avci, M., 2016, N.T. Chung, Existence of Solutions for Nonlocal Problems in Sobolev-Orlicz Spaces via Monotone Method, *Electronic Journal of Mathematical Analysis and Appl.* 4 (1) 63-73.
- Bethuel, F., Brezis, H. ve Hlein, F., 1994, Ginzburg-Landau Vortices, *Birkhuser*,
- Bethuel, F., Brezis, H. ve Hlein, F., 1993, Asymptotics for the minimization of a Ginzburg-Landau functional, *Calculus of Variations and PDE* 1 123-148.
- Bonanno, G., Molica Bisci, G. ve Rădulescu, V., 2012, Quasilinear elliptic non-homogeneous Dirichlet problems through Orlicz-Sobolev spaces, *Nonlinear Anal. TMA* 75 4441-4456.
- Boureau, M.M. ve Udrea, D.N., 2013, Existence and multiplicity results for elliptic problems with $p(\cdot)$ -Growth conditions, *Nonlinear Analysis: Real World Applications* 14 (4) 1829-1844.
- Chipot, M., 2009, Elliptic Equations: *An Introductory Course*, *Birkhuser Verlag AG, Basel*,
- Colasuonno, F. ve Pucci, P., 2011, Multiplicity of solutions for $p(x)$ -polyharmonic Kirchhoff equations, *Nonlinear Anal.* 74 5962-5974.
- Corrêa, F.J.S.A. ve Figueiredo, G.M., 2009, On a p -Kirchhoff equation via Krasnoselskiis genus, *Appl. Math. Letters* 22 819-822.

- Comte, M. ve Mironescu, P., 1999, Minimizing properties of arbitrary solutions to the Ginzburg-Landau equation, *Proceedings of the Royal Society of Edinburgh Section A Mathematics* 129 (6) 1157-1169.
- Cruz-Urbe, D.V. ve Fiorenza, A., 2013, Variable Lebesgue Spaces: *Foundations and Harmonic Analysis*, Springer, Basel,
- Cianchi, ve Andrea., 1996, A Sharp embedding theorem for Orlicz-Sobolev Spaces, *indiana Univ.J.* 45, 39-65
- Diening, L., Harjulehto, P., Hasto, P. ve Ruzicka, M., 2011, Lebesgue and Sobolev spaces with variable exponents, *Lecture Notes in Mathematics*, vol. 2017, Springer-Verlag, Heidelberg,
- Donaldson, T.K. ve Trudinger, N.S., 1971, Orlicz-Sobolev spaces and imbedding theorems, *J.Funct.Anal.*, 8, 52-75.
- Fan X.L. ve Han X., 2004, Existence and multiplicity of solutions for $p(x)$ -Laplacian equations in \mathbb{R}^N . *Nonlinear Anal.* 59:173-188.
- Fan, X.L., 2012, Differential equations of divergence form in Musielak-Sobolev spaces and a sub-supersolution method, *J. Math. Anal. Appl.* 386 593-604.
- Fan, X.L., 2010, On nonlocal $p(x)$ -Laplacian Dirichlet problems, *Nonlinear Anal.* 72 3314-3323.
- Fan, X.L. ve Zhang, Q.H., 2003, Existence of solutions for $p(x)$ -Laplacian Dirichlet problem, *Nonlinear Anal.* 52 1843-1852.
- Fan, X.L. ve Zhao, D., 2001, On the spaces $L_{p(x)}(\Omega)$ and $W_{m,p(x)}(\Omega)$, *J. Math. Anal. Appl.* 263 424-446.
- Fang, F. ve Tan, Z., 2012, Existence and Multiplicity of solutions for a class of quasilinear elliptic equations: An Orlicz-Sobolev setting, *J. Math. Anal. Appl.* 389 420-428.
- Fukagai, N., Ito, M. ve Narukawa, K. 2006, Positive solutions of quasilinear elliptic equations with critical Orlicz- Sobolev nonlinearity on \mathbb{R}^N , *Funkcial. Ekvac.* 49 235-267.
- Galewski, M. 2005, A new variational method for the $p(x)$ -Laplacian equation, *Bull. Australian Math. Soc.* 72 (1) 53-65.
- Ginzburg, V. ve Landau, L., 1950, On the theory of superconductivity, *Zh.exper.teor.Fiz.* 20 1064-1082.

- Harjulehto, P., Hasto, P. ve Kl' en, R., 2016, Generalized Orlicz spaces and related PDE, *Nonlinear Analysis: Theory, Methods and Appl.* 143 155173.
- Hudzik, H., 1976, On generalized Orlicz-Sobolev space, *Funct. Approx. Comment. Math.* 4 37-51.
- Heidarkhani, S., Caristi, G. ve Ferrara, M., 2016, Perturbed Kirchhoff-type Neumann problems in Orlicz-Sobolev spaces, *Comput. Math. Appl.* 71 2008-2019.
- Jimbo, S. ve Morito, Y., 2001, Notes on the limit equation of vortex motion for the Ginzburg-Landau equation with Neumann condition, *Japan J. Indust. Appl. Math.* 18 483-501.
- Kirchhoff, G., *Mechanik*, Teubner, Leipzig, 1883.
- Krasnosel'skii, M. ve Rutic'kii, J., 1961, Convex Functions and Orlicz Spaces, *Noordhoff, Groningen*.
- Krasnosel'skii, M.A., ve Rutickii, Ya.B., 1961, Convex Functions and Orlicz Spaces. *Noordhoff, Groningen*, The Netherlands.
- Kufner, A., John, O. ve Fu' cik, S., 1977, Function Spaces, Noordhoff, Leyden.
- Lefter, C. ve R' adulescu, V.D., 1996, On the Ginzburg-Landau energy with weight, *Annales de l'Institut Henri Poincar C, Analyse Non Linéaire* 13 (2) 171-184.
- Lu, K. ve. Pan, X.B., 1996, Ginzburg-Landau equation with DeGennes boundary condition, *J. Differential Equations* 129 136-165.
- Luxemburg, W., 1955, Banach Function Spaces, (Thesis), Technische Hogeschool te Delft, The Netherlands.
- Mih'ailescu, M. ve Radulescu, V. 2008, Neumann problems associated to non-homogeneous differential operators in Orlicz-Sobolev spaces, *Ann. Inst. Fourier* 58 2087-2111.
- Mironescu, P., 1995, On the stability of radial solutions of the Ginzburg-Landau equation, *J. Func. Analysis* 130 334-344.,
- Morito, Y., 2001, Stable solutions to the Ginzburg-Landau equation with magnetic effect in a thin domain, *Japan J. Indust. Appl.* 21 129-147.
- Musielak, J., 1983, Modular spaces and Orlicz spaces, *Lecture Notes in Math*, vol.1034, Springer-Verlag, Berlin.
- Musayev B. ve Alp M., 2000, Fonksiyonel Analiz. *Balcı Yayınları Tic.Ltd.Şti.* Kütahya.
- Rabinowitz, P.H., 1986. *Minimax Methods in Critical Point Theory with Applications to Differential Equations*, *Amer. Math. Soc., Providence, R.I.*

- Rao, M.M. ve. Ren, Z.D., 1991, Theory of Orlicz Spaces, *Marcel Dekker Inc.*, New York.
- Rădulescu, V.D. ve Repovš, D.D., 2015, Partial Differential Equations with Variable Equations: *Variational Methods and Qualitative Analysis*, *CRC press*, New York,.
- Struwe, M., 1993, Une estimation asymptotique pour le modèle de Ginzburg-Landau, *C. R. Acad. Sc. Paris* 317 677-680.
- Siddiqi A.H., 2004, Applied Functional Analysis. *Marcel Dekker Inc.* New York.
- Willem M., 1996, Minimax Theorems. *Birkhauser*. Basel
- Yucedag, Z., 2015, Existence of Solutions for $p(x)$ -Laplacian Equations Without Ambrosetti-Rabinowitz Type Condition, *Bull. Malaysian Math. Sci. Soc.* 38 (3) 1023-1033

ÖZGEÇMİŞ

KİŞİSEL BİLGİLER

Adı Soyadı : Berat SÜER
Uyruğu : T.C.
Doğum Yeri ve Tarihi : Derik-01.06.1979
Telefon :
Faks :
e-mail : beratsuer72@gmail.com

EĞİTİM

Derece	Adı, İlçe, İl		Bitirme Yılı
Lise	: Fatih lisesi	Diyarbakır	1996
Üniversite	: Dicle Üniversitesi	Diyarbakır	2001

İŞ DENEYİMLERİ

Yıl	Kurum	Görevi
2001-2019	M.E.B	Öğretmen

UZMANLIK ALANI Fonksiyonel Analiz

YABANCI DİLLER İngilizce

BELİRTMEK İSTEĞİNİZ DİĞER ÖZELLİKLER

YAYINLAR

Süer, B., Yücedağ, Z. ve Avcı, M., 2018, A class of nonlocal elliptic equations in orlicz-sobolev spaces, *EJONS International Congress On Mathematic, Engineering and Natural Sciences-III*, Mardin- Türkiye, 41.(**Yüksek Lisans tezinden yapılmıştır**).

Süer, B., Yücedağ, Z. ve Avcı, M., 2018, Solutions of ginzburg-landau-type equations involving variable exponent, *EJONS International Congress On Mathematic, Engineering and Natural Sciences-III*, Mardin- Türkiye, 36.

Avcı, M. ve **Süer, B.**, 2019, On a nonlocal problem involving a nonstandard nonhomogeneous differential operatör, *Journal of Eliptic and Parabolic Equations*,5(1), 47-67.